

# Руководство по эксплуатации

Контроллеры и модули расширения  
торговой марки Systeme Electric, серии SystemeHD



Информация, представленная в настоящем документе, содержит общие описания и/или технические характеристики продукции. Настоящая документация не предназначена для замены и не должна использоваться для определения пригодности или надежности продуктов для конкретных пользовательских применений. Обязанностью любого пользователя или интегратора является проведение надлежащего и полного анализа рисков, оценки и тестирования продукции в отношении конкретного применения или использования. Ни Systeme Electric, ни какие-либо из его филиалов или дочерних компаний не несут ответственности за неправильное использование информации, содержащейся в настоящем документе. Если у Вас возникли какие-либо предложения по улучшению работы продукта или внесению правок, либо Вы обнаружили какие-либо ошибки в настоящей документации, сообщите нам об этом.

Производитель оставляет за собой право без предварительного уведомления пользователя вносить изменения в конструкцию, комплектацию или технологию изготовления продукции с целью улучшения его технических свойств.

Никакая часть настоящего документа не может быть воспроизведена в какой-либо форме и какими-либо средствами, электронными или механическими, включая фотокопирование, без письменного разрешения Systeme Electric.

При установке и использовании продукции необходимо соблюдать все соответствующие государственные, региональные и местные правила техники безопасности. Из соображений безопасности и для обеспечения соответствия задокументированным системным данным, любые ремонтные работы в отношении продукции и ее компонентов должен выполнять только производитель.

При использовании продукции, в соответствии с соблюдением требований по технической безопасности, пользователь обязан соблюдать соответствующие применимые инструкции.

Отказ от использования программного обеспечения Systeme Electric или одобренного программного обеспечения при использовании наших аппаратных продуктов может привести к травмам, причинению вреда или неправильным результатам работы продукции.

Несоблюдение изложенной в настоящем документе информации может привести к травмам или повреждению оборудования.

© [2026] Systeme Electric. Все права защищены.

Настоящее руководство по эксплуатации распространяется на контроллеры и модули расширения торговой марки Systeme Electric, серии SystemeHD: артикулы HD0904, HD1407, HD1407E, HD1407S, далее – контроллеры и артикулы HM0004, HM0004A, HM0008, HM0704, HM0800, HM1406, далее – модули расширения.

Перед вводом в эксплуатацию изучите это руководство и сохраните его для дальнейшего использования.



## Важная информация

При распаковке продукции проверьте внешней вид упаковки и устройства. Если имеются повреждения, обратитесь к поставщику. Не применяйте оборудование, имеющие повреждения!

Продукция предназначена для применения квалифицированными специалистами, прошедшими соответствующее обучение.

Опасность поражения электрическим током! Соблюдайте правила безопасности при проведении электромонтажных работ. Отключайте электропитание при проведении работ по подключению и обслуживанию!

# Оглавление

|  |    |
|--|----|
| Введение.....  | 5  |
| Контроллеры .....  | 6  |
| Технические характеристики.....                                      | 6  |
| Сравнение моделей контроллеров.....                                  | 9  |
| Кнопки.....  | 9  |
| Индикаторы.....  | 9  |
| Контроллер HD0904 .....  | 10 |
| Контроллеры HD1407, HD1407E, HD1407S .....                           | 11 |
| Модули расширения .....  | 13 |
| Технические характеристики .....                                     | 13 |
| Сравнение моделей модулей расширения.....                            | 14 |
| Расположение входов и выходов .....                                  | 14 |
| Монтаж и рекомендации по размещению .....                            | 21 |
| Подключения .....  | 22 |
| Работа при потере связи с контроллером .....                         | 24 |
| Установка DIP переключателей .....                                   | 25 |
| Параметры BACnet MS/TP и Modbus RTU .....                            | 26 |
| Архитектура .....  | 35 |
| Архитектура модулей расширения .....                                 | 35 |
| Сетевая архитектура BACnet IP .....                                  | 36 |
| Среда разработки SystemeHD Works.....                                | 36 |
| Системные требования.....  | 37 |
| Установка .....  | 37 |
| Запуск программы SystemeHD Works.....                                | 41 |
| Начало работы в SystemeHD Works .....                                | 46 |
| Обновление встроенного программного обеспечения .....                | 50 |
| Программирование FBD .....   | 51 |
| Функциональные блоки FBD .....                                       | 51 |
| Версии SystemeHD Works.....  | 61 |
| Дополнительная информация .....                                      | 65 |
| Курсы по контроллерам SystemeHD .....                                | 65 |
| Условия эксплуатации, транспортирования, хранения и утилизации ..... | 66 |
| Неисправности и их устранение .....                                  | 66 |
| Комплектность .....  | 66 |
| Гарантийные обязательства .....                                      | 66 |
| Контактные данные .....  | 67 |

# Введение

Контроллеры и модули расширения серии SystemeHD предназначены для автоматизации инженерных систем зданий – в системах отопления, вентиляции и кондиционирования воздуха зданий, таких как тепловые пункты, приточно-вытяжные вентиляционные установки, зональное регулирование.

Свободно программируемые контроллеры SystemeHD дают гибкость в разработке, отвечающих требованиям различных проектов.

Интеграция других устройств автоматизации позволяет повысить комфорт и эффективность в зданиях, благодаря поддержке открытых протоколов.

Возможности связи контроллеров и модулей расширения SystemeHD делают возможным построение сложных систем автоматизации, масштабируемых от отдельных зданий до территориально распределенных комплексов зданий.

# Контроллеры

Контроллеры SystemeHD являются свободно программируемыми устройствами. Контроллеры имеют встроенные входы и выходы, также возможно их добавление с применением модулей расширения

## Технические характеристики

| ЭЛЕКТРОПИТАНИЕ                            |  |
|---|--|
| Напряжение питания                        | 24 В пер/пост тока ±10%  |
| Потребляемая мощность                     | Не более 14 Вт   |
| Подключение питания                       | Съемные винтовые клеммные колодки, сечение кабеля от 0,5 до 2,5 мм <sup>2</sup> .  |
| ПЛАТФОРМА                                 |  |
| Процессор                                 | 240 МГц, ядро M4   |
| Память                                    | ОЗУ 512кБ + 8 МБ SDRAM<br>Энергонезависимая память 4 кБ<br>2 + 8 МБ Flash  |
| ПОДКЛЮЧЕНИЯ                               |  |
| Передача данных                           | Ethernet<br>RS-485   |
| Характеристики порта Ethernet             | 10/100 Мбит/с, RJ-45, протоколы BACnet/IP, Modbus TCP Server/Client.   |
| Характеристики порта RS-485               | Изолированный двухпроводный интерфейс RS-485, каждый порт RS-485 конфигурируется индивидуально в ПО SystemeHD Works.<br>Скорость передачи: 1200, 4800, 9600, 19200, 38400, 57600, 115200 бод.<br>Протоколы: <ul style="list-style-type: none"><li>• RS-485-1: Modbus RTU Master (ведущий, до 31 ведомых устройств) или Modbus RTU Slave (ведомый)</li><li>• RS-485-2: BACnet/MSTP или Modbus RTU Master (ведущий, до 31 ведомых устройств) или Modbus RTU Slave (ведомый).</li><li>• RS-485-3 (только HD1407S): Modbus RTU Master (ведущий, до 31 ведомых устройств) или Modbus RTU Slave (ведомый)</li></ul> Подключение: съемные винтовые клеммные колодки, сечение кабеля от 0,5 до 2,5 мм <sup>2</sup> .<br>Защита: 24 В переменного или постоянного тока. |
| Входы и выходы для периферийных устройств | Универсальные входы UI: 0–10 В / 4–20 мА / термосопротивление / сухой контакт.<br>Дискретные входы DI: сухой контакт.<br>Дискретные выходы DO: нормально открытый релейный выход, 24 В пер/пост тока или 220 В пер. тока, макс. ток 2 А для резистивной нагрузки и 1 А для индуктивной нагрузки.<br>Аналоговые выходы AO: 0...10 В макс. 10 мА или 4...20 мА.<br>Выход напряжения VO: 0...10 В пост. тока макс. 10 мА или вкл/выкл 24 В пер/пост тока макс. 1 А.<br>Подключение: съемные винтовые клеммные колодки, сечение кабеля от 0,5 до 2,5 мм <sup>2</sup> .   |
| Характеристики универсального входа UI    | Каждый вход UI конфигурируется индивидуально: <ul style="list-style-type: none"><li>• Вход напряжения 0...10 В пост. тока.<br/>Сопротивление 69 кОм.<br/>Погрешность: 100 мВ в диапазоне 0...1 В, 2% полной шкалы в диапазоне 1...10 В,</li><li>• Вход тока 4...20 мА<br/>Погрешность 2% полной шкалы.<br/>Входное сопротивление 470 Ом.</li></ul>   |

|                                      |   |
|--------------------------------------|---|
|                                      | <ul style="list-style-type: none"> <li>• Термосопротивление<br/>Характеристика: NTC 10 кОм, NTC 20 кОм, PT1000, LG Ni 1000 или настраиваемая характеристика.<br/>Диапазон сопротивления:<br/>- от 200 Ом до 1 МОм.<br/>Погрешность: 1 % измеренного значения.</li> <li>• Сухой контакт.<br/>Напряжение: 12 В пост. тока.<br/>Сопротивление замкнутого контакта: не более 200 Ом.<br/>Сопротивление разомкнутого контакта: не менее 50 кОм.<br/>Рекомендуемая длина кабеля до 50 м. При большей длине кабеля следует принять меры для защиты от помех: применение экранированного кабеля витой пары с увеличенным сечением проводников (1 мм<sup>2</sup> при длине 100 м, 1,5 мм<sup>2</sup> при длине 150 м).<br/>Задержка: 24 В переменного или постоянного тока.</li> </ul>   |
| Характеристики дискретного входа DI  | <p>Подключение сигнала «сухой контакт». Каждый вход DI конфигурируется индивидуально:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Дискретный вход DI.</li> <li>• Только HDxxxx: Импульсный вход (PI), используемый совместно с функциональным блоком АСС. Длительность импульса: не менее 10 мс. Частота повторения не более 10 Гц.</li> </ul> <p>Напряжение: 1,8 В пост. тока<br/>Сопротивление замкнутого контакта: не более 200 Ом<br/>Сопротивление разомкнутого контакта: не менее 50 кОм<br/>Рекомендуемая длина кабеля до 50 м. При большей длине кабеля следует принять меры для защиты от помех: применение экранированного кабеля витой пары с увеличенным сечением проводников (1 мм<sup>2</sup> при длине 100 м, 1,5 мм<sup>2</sup> при длине 150 м).<br/>Задержка: 24 В переменного или постоянного тока.</p> |
| Характеристики дискретного выхода DO | <p>Нормально открытый релейный выход, 24 В пер/пост тока или 220 В пер. тока, макс. ток 2 А для резистивной нагрузки и 1 А для индуктивной нагрузки.</p>  |
| Характеристики аналогового выхода AO | <p>Каждый выход AO конфигурируется индивидуально:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Выход напряжения 0...10 В пост. тока.<br/>Погрешность: 200 мВ во всём диапазоне 0...10 В.<br/>Нагрузочная способность: не более 10 мА.<br/>Рекомендуется длина кабеля до 50 м. При большей длине кабеля следует принять меры для защиты от помех: применение экранированного кабеля витой пары с увеличенным сечением проводников (1 мм<sup>2</sup> до 100 м, 1,5 мм<sup>2</sup> до 150 м).</li> <li>• Выход тока 4...20 мА<br/>Погрешность 2% полной шкалы.<br/>Нагрузочная способность: не более 400 Ом.<br/>Длина кабеля определяется расчетом с учетом сопротивления приемника.</li> </ul>   |
| Характеристики выхода напряжения VO  | <p>Каждый выход VO конфигурируется индивидуально:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Выход напряжения 0...10 В пост. тока.<br/>Погрешность: 200 мВ во всём диапазоне 0...10 В.<br/>Нагрузочная способность: не более 10 мА.</li> <li>• Дискретный выход ВКЛ / ВЫКЛ<br/>Замыкающий контакт: МОП транзистор (MOSFET).<br/>Нагрузочная способность: 24 В ±10% пер/пост тока, не более 1 А.<br/>Сопротивление замкнутого выхода (ВКЛ): не более 0,5 Ом.</li> </ul>  |

|  |   |
|--|---|
|  | Сопротивление разомкнутого выхода (ВЫКЛ): не менее 60 МОм. Минимальная длительность импульса 0,01 с.  |
| Число встроенных входов и выходов на контроллере           | 13 или 21, в зависимости от модели  |
| Число входов и выходов на модуле расширения                | От 4 до 19, в зависимости от модели   |
| <b>ХАРАКТЕРИСТИКИ BACNET</b>                               |   |
| Поддерживаемые объекты                                     | AI, AO, AV, BI, BO, BV, MSV, Расписание (Schedule), Счетчик (Accumulator), ПИД-регулятор (Loop)   |
| Поддерживаемые службы                                      | Data Sharing Services.<br>Device and Network Management Services: Who-Is, I-Am, Who-Has, I-Have, TimeSynchronization.   |
| BACnet IP COV  | Клиент<br>Сервер, до 512 подписок всего (BACnet IP и BACnet MS/TP)  |
| BACnet Broadcast Management Device (BBMD)                  | Клиент<br>Сервер  |
| BACnet MS/TP COV   | Клиент<br>Сервер, до 512 подписок всего (BACnet IP и BACnet MS/TP)  |
| Количество устройств BACnet MS/TP                          | В режиме опроса (COV выкл) рекомендуется до 5 модулей расширения HMxxxx, для ограничения длительности цикла опроса.<br>В режиме уведомлений (COV вкл) рекомендуется до 10 модулей расширения HMxxxx с общим числом сигналов до 100<br>Большее количество устройств и сигналов возможно, но может привести к увеличению времени реакции.   |
| <b>ХАРАКТЕРИСТИКИ MODBUS</b>                               |   |
| Количество клиентов для режима Modbus TCP Server (ведущий) | 11  |
| Количество серверов для режима Modbus TCP Client (ведомый) | 6   |
| Порт Modbus TCP  | Настраиваемый   |
| Количество ведомых устройств на RS-485 Modbus RTU Master   | Рекомендуется до 10 модулей расширения HMxxxx, до 200 регистров для ограничения длительности цикла опроса   |
| <b>ПРОГРАММИРОВАНИЕ</b>                                    |   |
| Инструмент программирования                                | Программное обеспечение SystemeHD Works <ul style="list-style-type: none"> <li>Написание программы контроллера. Языки программирования: функциональные блоки (FBD), скрипты LUA с графическим программированием.</li> <li>Настройка входов и выходов на контроллерах и модулях расширения</li> <li>Привязка внешних сигналов – переменных BACnet, регистров Modbus</li> <li>Редактирование расписаний</li> <li>Симуляция и отладка</li> <li>Обновление встроенной программы контроллеров и модулей расширения.</li> </ul> |
| Время цикла  | Мин. 100 мс (для версии SystemeHD Works 250330 и позднее)<br>Мин. 1 с (для версии SystemeHD Works 241130 и ранее)   |

## Сравнение моделей контроллеров

| Модель  | DI | UI | DO | AO | VO | Всего вх/вых | Порты RS-485 | Порты Ethernet | Мощность, Вт | Размеры, мм |
|---------|----|----|----|----|----|--------------|--------------|----------------|--------------|-------------|
| HD1407  | 6  | 8  | 3  | 2  | 2  | 21           | 2            | 1              | 14           | 180x149x58  |
| HD1407E | 6  | 8  | 3  | 2  | 2  | 21           | 2            | 2              | 14           | 180x149x58  |
| HD1407S | 6  | 8  | 3  | 2  | 2  | 21           | 3            | 1              | 14           | 180x149x58  |
| HD0904  | 3  | 6  | 2  |    | 2  | 13           | 2            | 1              | 10           | 120x149x58  |

Сетевая конфигурация с двумя портами Ethernet в модели HD1407E позволяет соединять их последовательно, в виде шлейфа, без применения сетевого оборудования (коммутаторов Ethernet).

## Кнопки

Кнопка СБРОС на передней панели используется для перезагрузки или сброса контроллера:

При коротком нажатии кнопки СБРОС контроллер перезагружается, настройки контроллера при этом не изменяются.

Для сброса контроллера в заводскую конфигурацию:

- отключите питание контроллера,
- нажмите и удерживайте кнопку СБРОС,
- включите питание контроллера,
- через 5 с мигают все индикаторы, после этого отпустите кнопку СБРОС,
- контроллер удаляет все настройки и устанавливает IP адрес 192.168.1.199.

Кнопка EOL используется для подключения термиинатора к порту RS-485-2:

- когда кнопка нажата, к порту подключен оконечный резистор 120 Ом, при этом включен индикатор EOL на передней панели.

## Индикаторы

Индикаторы на передней панели:

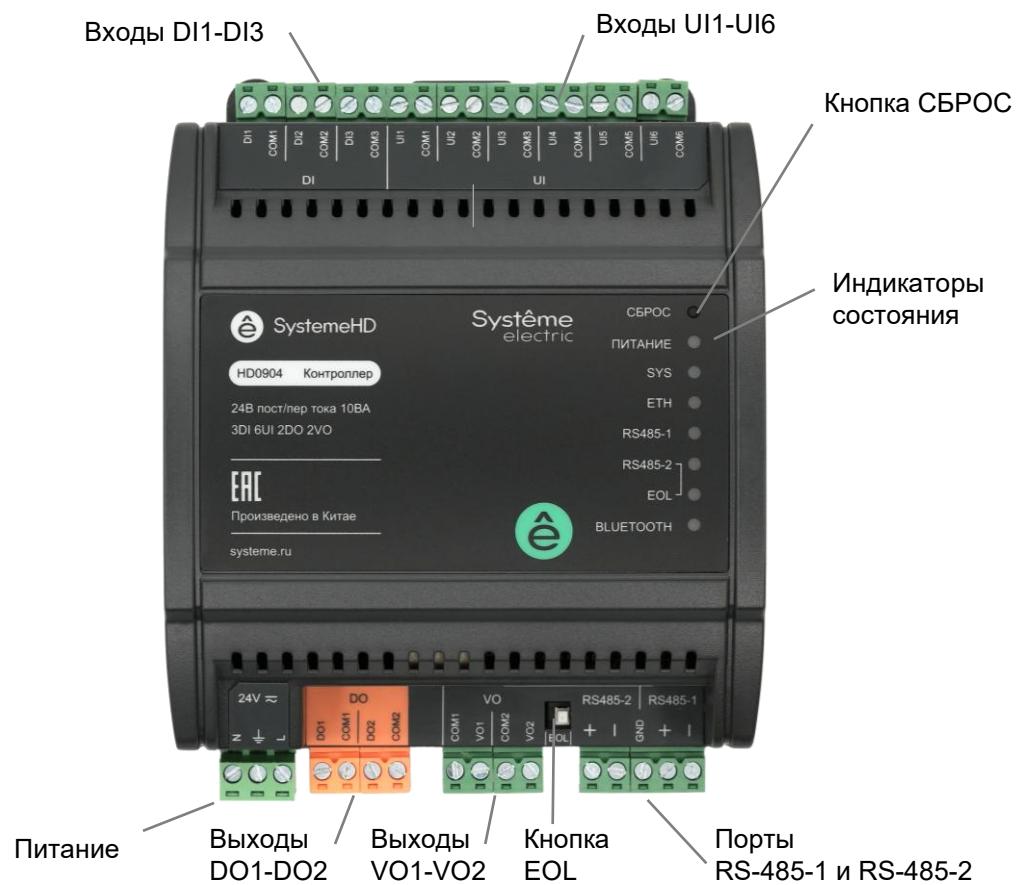
| НАЗВАНИЕ  | НАЗНАЧЕНИЕ   | ОПИСАНИЕ  |
|-----------|--|---|
| ПИТАНИЕ   | Состояние питания устройства   | ВКЛ: есть питание<br>ВЫКЛ: нет питания                        |
| SYS       | Состояние работы устройства  | ЗЕЛЕНЫЙ: устройство работает<br>КРАСНЫЙ: ошибка загрузки      |
| ETH       | Состояние порта Ethernet   | ВКЛ: есть подключение по Ethernet<br>ВЫКЛ: нет подключения    |
| RS-485-1  | Состояние порта RS-485-1   | МИГАЕТ: передача данных по порту<br>ВЫКЛ: нет передачи данных |
| RS-485-2  | Состояние порта RS-485-2   | МИГАЕТ: передача данных по порту<br>ВЫКЛ: нет передачи данных |
| EOL       | Состояние термиинатора порта RS-485-2                                  | ВКЛ: термиинатор подключен<br>ВЫКЛ: термиинатор отключен      |
| BLUETOOTH | Не используется в текущей версии                                       |   |
| HI-BUS    | Состояние порта расширения (ETH #2 на HD1407E или RS-485-3 на HD1407S) | МИГАЕТ: передача данных по порту<br>ВЫКЛ: нет передачи данных |

Индикаторы порта Ethernet:

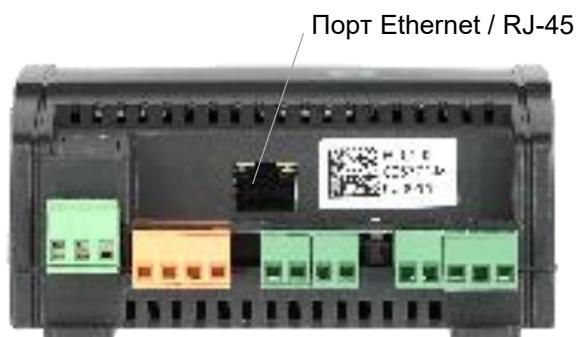
| ЦВЕТ    | НАЗНАЧЕНИЕ            | ОПИСАНИЕ  |
|---------|-----------------------|---|
| Зеленый | Состояние подключения | ВКЛ: порт подключен к другому устройству<br>ВЫКЛ: нет подключения |
| Желтый  | Передача данных       | ВКЛ: нет передачи данных<br>МИГАЕТ: передача данных по порту      |

## Контроллер HD0904

Компактный контроллер с 3 входами DI, 6 входами UI, 2 релейными выходами DO и 2 выходами VO.

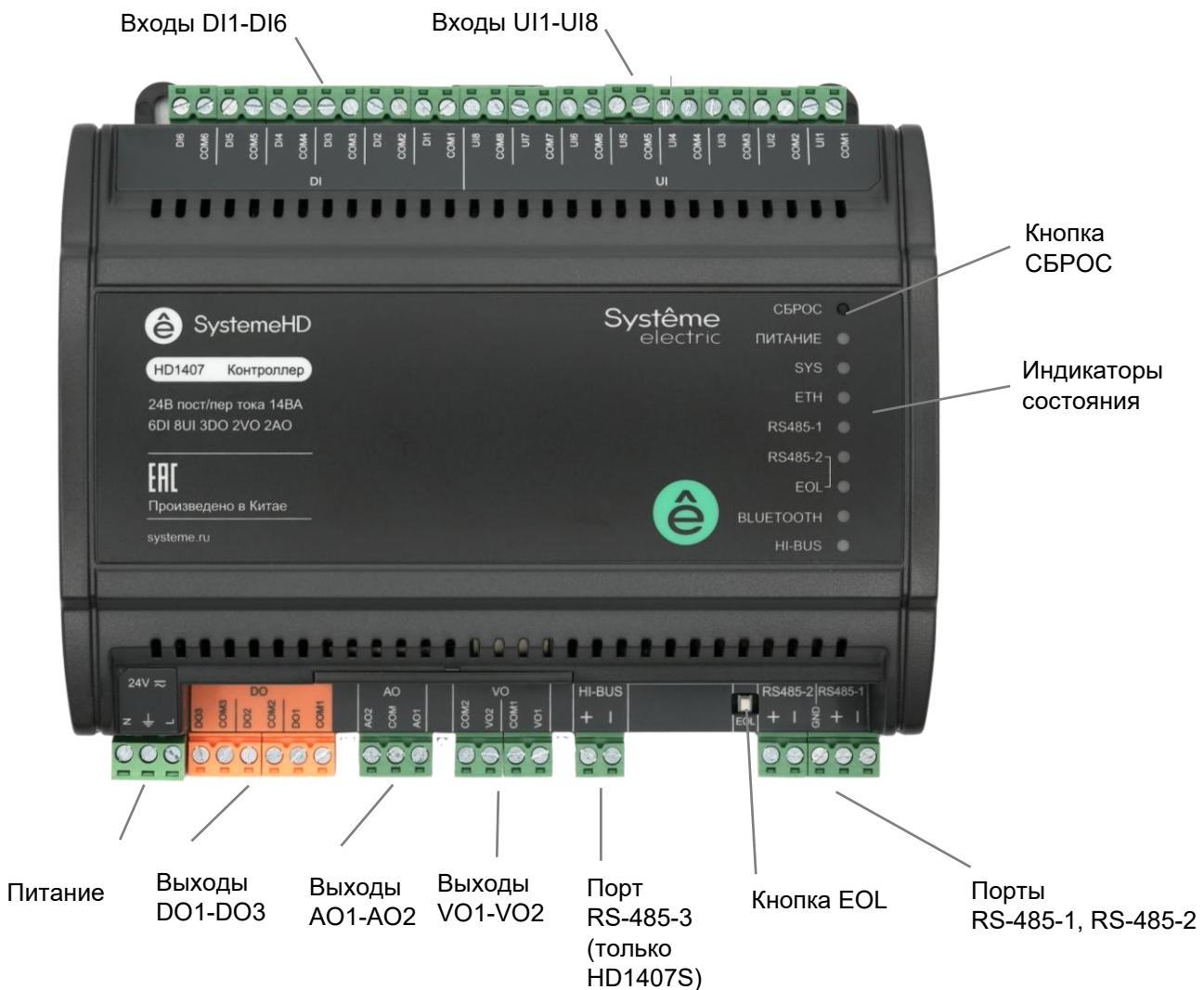


Расположение клемм, кнопок и индикаторов на контроллере HD0904

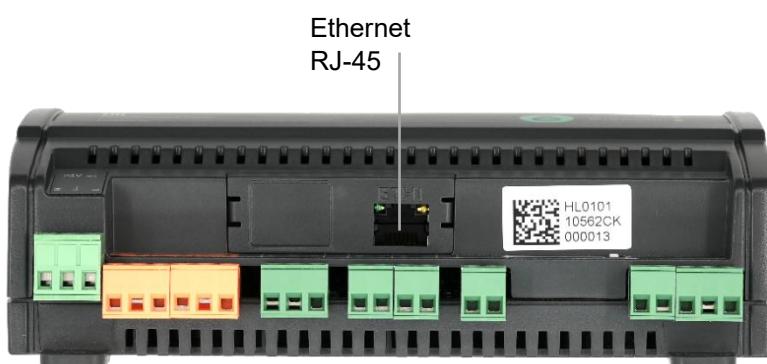


Контроллер HD0904, вид снизу

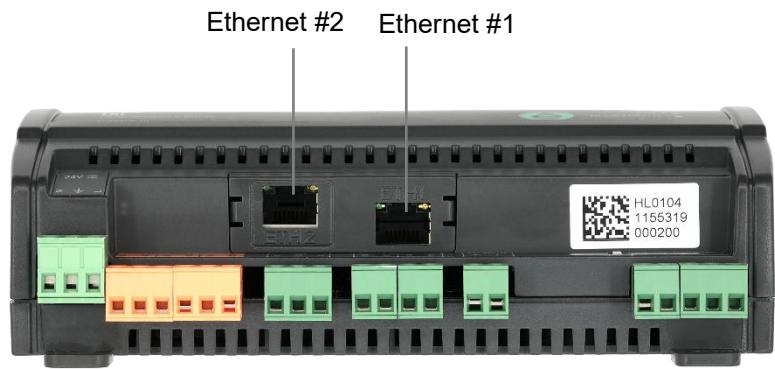
## Контроллеры HD1407, HD1407E, HD1407S



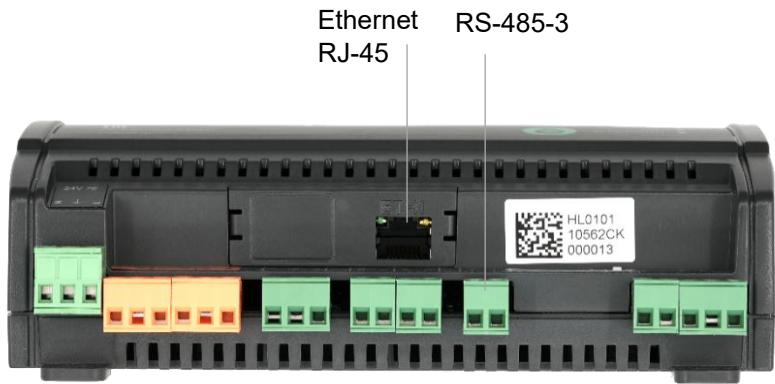
Расположение клемм, кнопок и индикаторов на контроллерах HD1407, HD1407E, HD1407S



Контроллер HD1407, вид снизу



Контроллер HD1407E, вид снизу



Контроллер HD1407S, вид снизу

# Модули расширения

Модули расширения используются для добавления входов и выходов к контроллеру SystemeHD. Модули расширения подключаются к контроллеру по шине RS-485, по протоколу BACnet MS/TP или Modbus RTU.

## Технические характеристики

| ЭЛЕКТРОПИТАНИЕ                            |   |
|---|---|
| Напряжение питания                        | 24 В пер/пост тока ±10%   |
| Потребляемая мощность                     | Не более 5 Вт   |
| Подключение питания                       | Съемные винтовые клеммные колодки, сечение кабеля от 0,5 до 2,5 мм <sup>2</sup> .   |
| ПОДКЛЮЧЕНИЯ                               |   |
| Передача данных                           | <p>Порт RS-485. Параметры порта задаются микропереключателями в нижней части модуля расширения.</p> <ul style="list-style-type: none"><li>Скорость передачи 9600, 19200, 38400, 115200 бод.</li><li>Протоколы BACnet MS/TP или Modbus RTU. Протокол и адрес выбирается микропереключателями.</li></ul> <p>Подключение: съемные винтовые клеммные колодки, сечение кабеля от 0,5 до 2,5 мм<sup>2</sup>.</p>  |
| Параметры Modbus                          | Modbus RTU Slave (ведомый).   |
| Параметры BACnet                          | BACnet MS/TP<br>COV Сервер (32 подписки)  |
| Входы и выходы для периферийных устройств | <p>Универсальные входы U.</p> <p>Дискретные входы DI.</p> <p>Аналоговые выходы AO.</p> <p>Дискретные выходы DO.</p> <p>Выход напряжения VO.</p> <p>Подключение: съемные винтовые клеммные колодки, сечение кабеля от 0,5 до 2,5 мм<sup>2</sup>.</p>   |
| Характеристики универсального входа UI    | <p>Каждый вход UI конфигурируется индивидуально:</p> <ul style="list-style-type: none"><li>Вход напряжения 0...10 В пост. тока.<br/>Сопротивление 69 кОм.<br/>Погрешность: 100 мВ в диапазоне 0...1 В, 2% полной шкалы в диапазоне 1...10 В.</li><li>Вход тока 4...20 мА<br/>Погрешность 2% полной шкалы.<br/>Входное сопротивление 470 Ом.</li><li>Термосопротивление<br/>Характеристика: NTC 10 кОм, PT1000, LG Ni 1000 или настраиваемая характеристика.<br/>Диапазон сопротивления: от 200 Ом до 300 кОм.<br/>Погрешность: 1 % измеренного значения.</li><li>Сухой контакт.<br/>Напряжение: 12 В пост. тока.<br/>Сопротивление замкнутого контакта: не более 200 Ом<br/>Сопротивление разомкнутого контакта: не менее 50 кОм<br/>Рекомендуемая длина кабеля до 50 м. При большей длине кабеля следует принять меры для защиты от помех: применение экранированного кабеля витой пары с увеличенным сечением проводников (1 мм<sup>2</sup> при длине 100 м, 1,5 мм<sup>2</sup> при длине 150 м).</li></ul> |
| Характеристики дискретного входа DI       | Сухой контакт.<br>Напряжение: 1,8 В пост. тока.   |

|                                      |   |
|--------------------------------------|---|
|                                      | Сопротивление замкнутого контакта: не более 200 Ом<br>Сопротивление разомкнутого контакта: не менее 50 кОм<br>Рекомендуемая длина кабеля до 50 м. При большей длине кабеля следует принять меры для защиты от помех: применение экранированного кабеля витой пары с увеличенным сечением проводников (1 мм <sup>2</sup> при длине 100 м, 1,5 мм <sup>2</sup> при длине 150 м).  |
| Характеристики аналогового выхода АО | Каждый выход АО конфигурируется индивидуально: <ul style="list-style-type: none"> <li>Выход напряжения 0...10 В пост. тока.<br/>Погрешность: 200 мВ во всём диапазоне 0...10 В.<br/>Нагрузочная способность: не более 10 мА.<br/>Рекомендуется длина кабеля до 50 м. При большей длине кабеля следует принять меры для защиты от помех: применение экранированного кабеля витой пары с увеличенным сечением проводников (1 мм<sup>2</sup> до 100 м, 1,5 мм<sup>2</sup> до 150 м).</li> <li>Выход тока 4...20 мА<br/>Погрешность 2% полной шкалы.<br/>Нагрузочная способность: не более 400 Ом.<br/>Длина кабеля определяется расчетом с учетом сопротивления приемника.</li> </ul>  |
| Характеристики дискретного выхода DO | Нормально открытый релейный выход, 24 В пер/пост тока или 220 В пер. тока, макс. ток 2 А для резистивной нагрузки и 1 А для индуктивной нагрузки.   |
| Характеристики выхода напряжения VO  | Каждый выход VO конфигурируется индивидуально: <ul style="list-style-type: none"> <li>Выход напряжения 0...10 В пост. тока.<br/>Погрешность: 200 мВ во всём диапазоне 0...10 В.<br/>Нагрузочная способность: не более 10 мА.<br/>Рекомендуется длина кабеля до 50 м. При большей длине кабеля следует принять меры для защиты от помех: применение экранированного кабеля витой пары с увеличенным сечением проводников (1 мм<sup>2</sup> до 100 м, 1,5 мм<sup>2</sup> до 150 м).</li> <li>Дискретный выход ВКЛ / ВЫКЛ<br/>Замыкающий контакт: МОП транзистор (MOSFET).<br/>Нагрузочная способность: 24 В ±10% пер/пост тока, не более 1 А.<br/>Сопротивление замкнутого выхода (ВКЛ): не более 0,5 Ом.<br/>Сопротивление разомкнутого выхода (ВЫКЛ): не менее 60 МОм.<br/>Минимальная длительность импульса 0,01 с.</li> </ul> |

## Сравнение моделей модулей расширения

| Модель         | DI | UI | AO | DO | VO | Всего вх/вых | Размеры, мм |
|----------------|----|----|----|----|----|--------------|-------------|
| <b>HM0004</b>  |    |    |    |    | 4  | 4            | 120x149x58  |
| <b>HM0004A</b> |    |    | 4  |    |    | 4            | 120x149x58  |
| <b>HM0008</b>  |    |    |    | 8  |    | 8            | 120x149x58  |
| <b>HM0704</b>  | 3  | 4  |    | 2  | 2  | 11           | 120x149x58  |
| <b>HM0800</b>  |    | 8  |    |    |    | 8            | 120x149x58  |
| <b>HM1405</b>  | 14 |    |    | 5  |    | 19           | 180x149x58  |

## Расположение входов и выходов

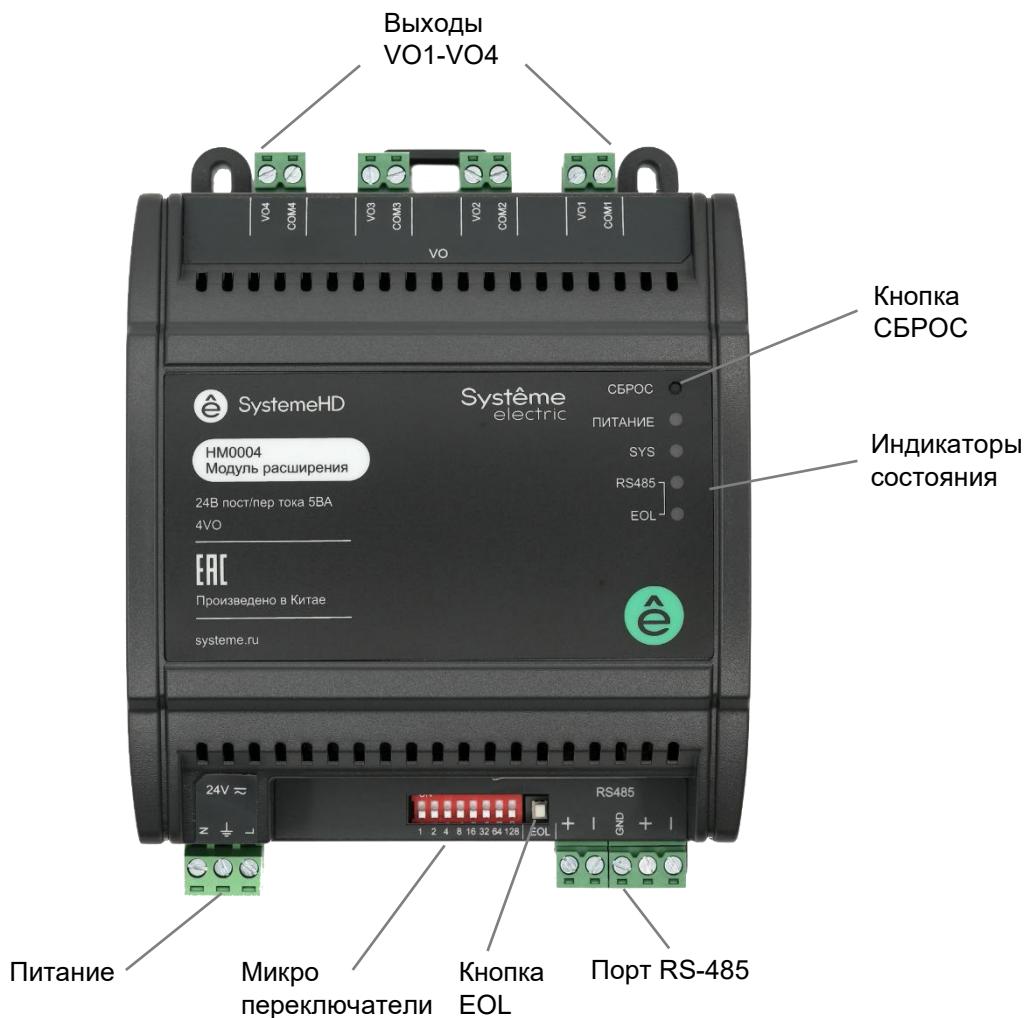
Все модули расширения имеют съемные винтовые клеммные колодки для подключения питания, входов и выходов, линии связи.

Кнопка СБРОС используется для перезагрузки модуля: при коротком нажатии модуль расширения перезагружается. Перезагрузка модуля требуется при изменении положения микропереключателей.

На блоке микропереключателей задаются параметры связи по RS-485, подробнее см. [Установка DIP переключателей на модулях расширения](#).

## Модуль РАСШИРЕНИЯ HM0004

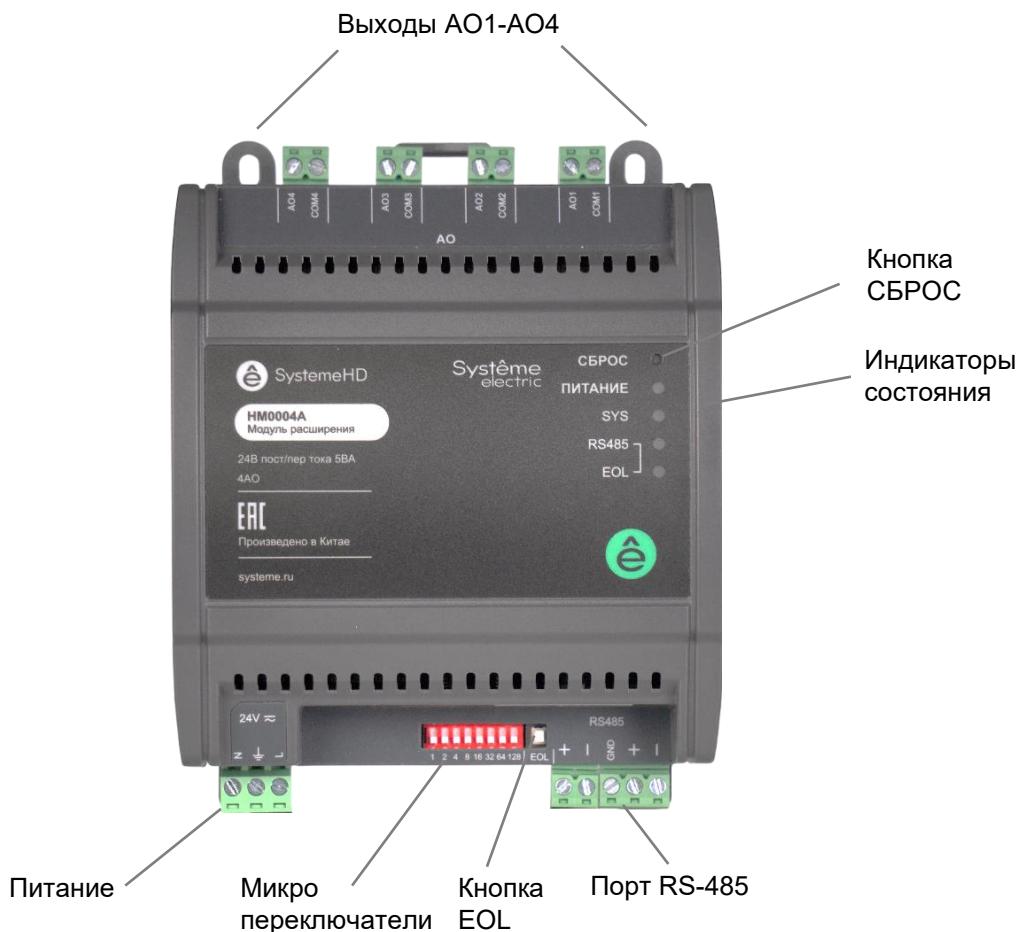
Модуль расширения с 4 выходами, каждый из которых может быть индивидуально сконфигурирован как дискретный выход или выход напряжения 0...10 В постоянного тока.



Расположение клемм на модуле расширения HM0004

## Модуль РАСШИРЕНИЯ HM0004A

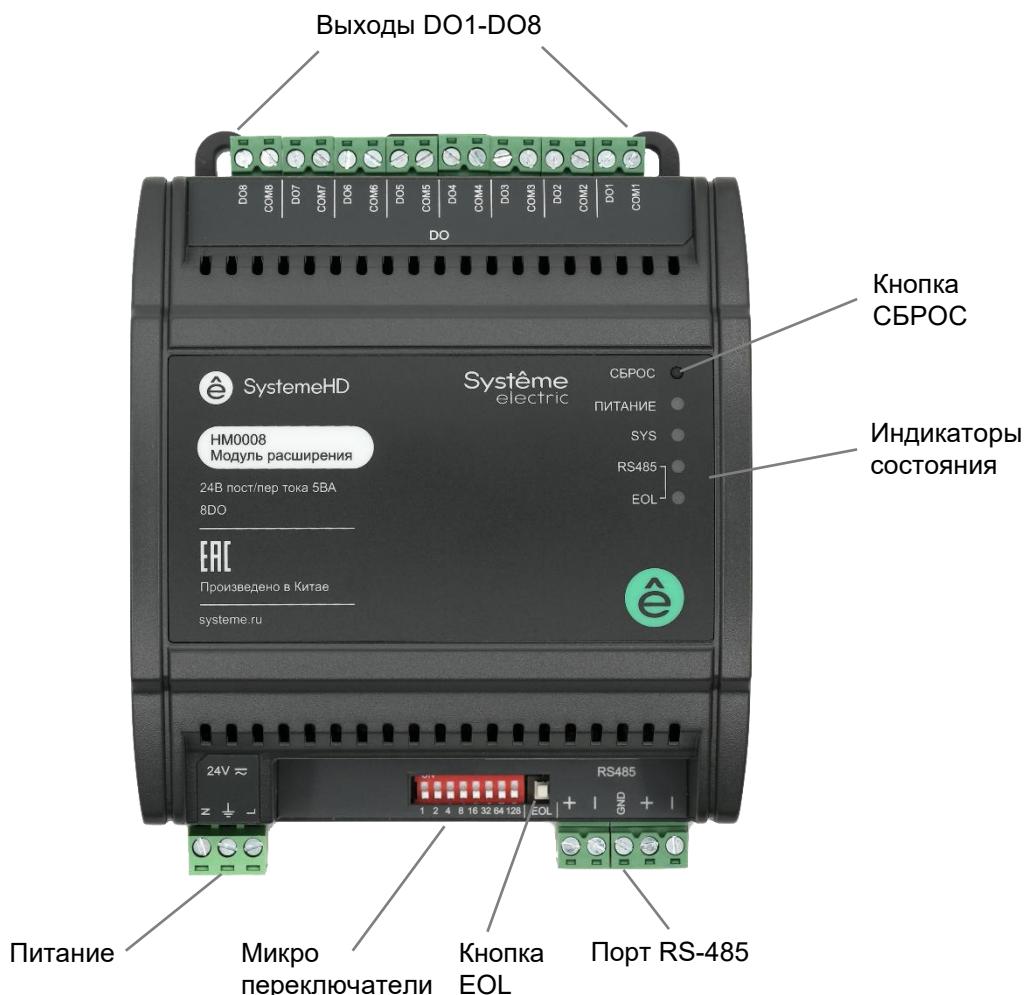
Модуль расширения с 4 аналоговыми выходами, каждый из которых может быть индивидуально сконфигурирован как выход тока 4...20 мА или выход напряжения 0...10 В постоянного тока.



*Расположение клемм на модуле расширения HM0004A*

## Модуль РАСШИРЕНИЯ HM0008

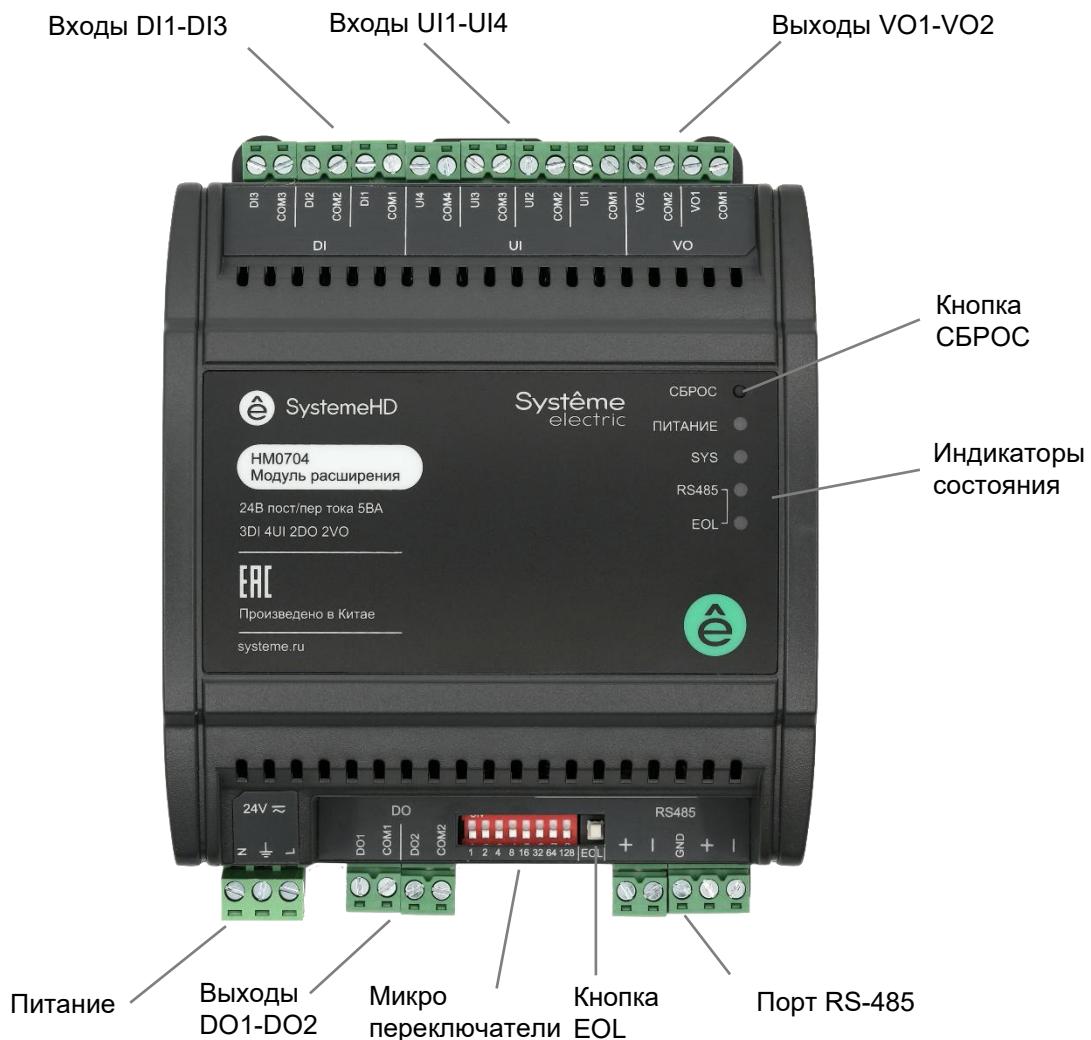
Дискретный модуль расширения с 8 релейными выходами с замыкающим контактом.



Расположение клемм на модуле расширения HM0008

## Модуль РАСШИРЕНИЯ HM0704

Комбинированный модуль расширения с 3 входами DI, 4 универсальными входами UI, 2 выходами VO, 2 релейными выходами DO.

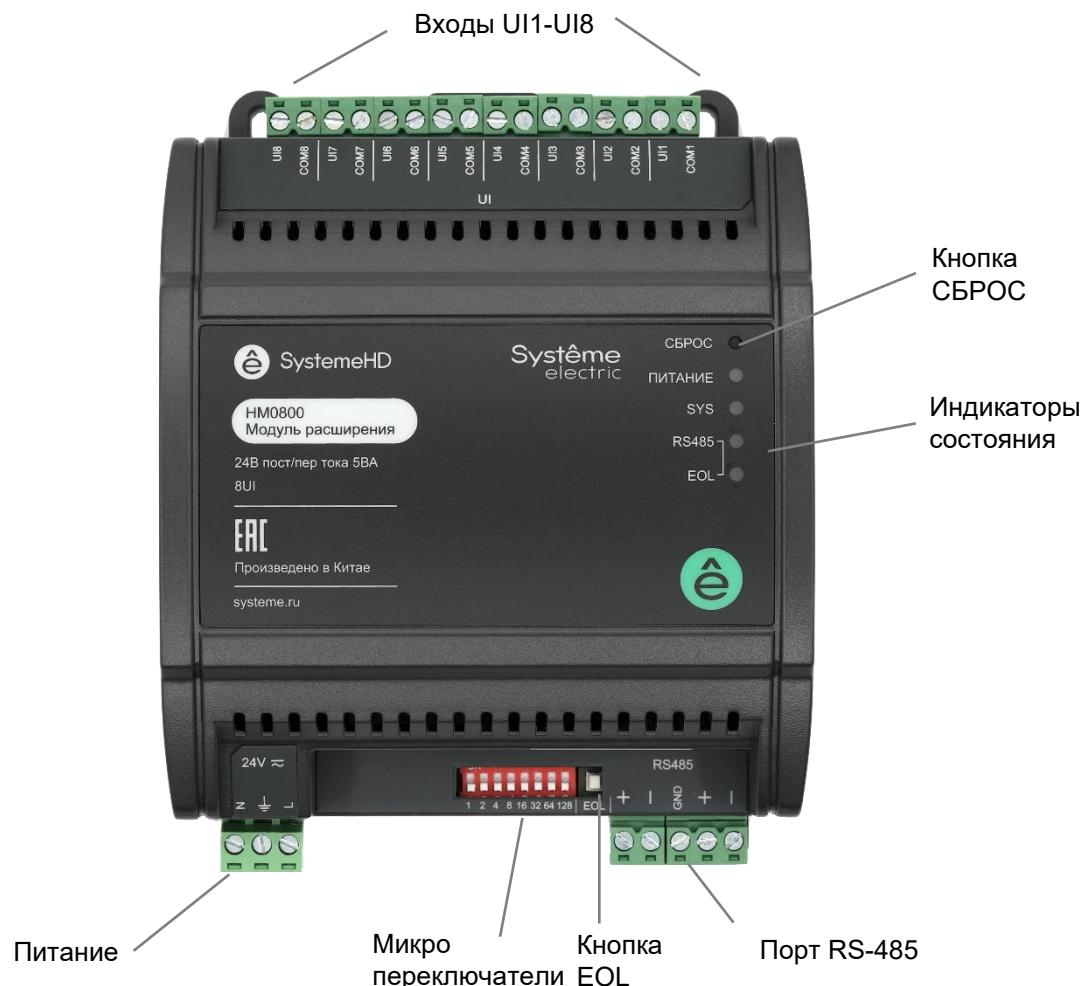


Расположение клемм на модуле расширения HM0704

## Модуль РАСШИРЕНИЯ HM0800

Модуль расширения с 8 универсальными входами UI. Каждый вход может быть индивидуально сконфигурирован как дискретный вход, вход для термосопротивления или как пропорциональный аналоговый вход 0...10 В или 4...20 мА.

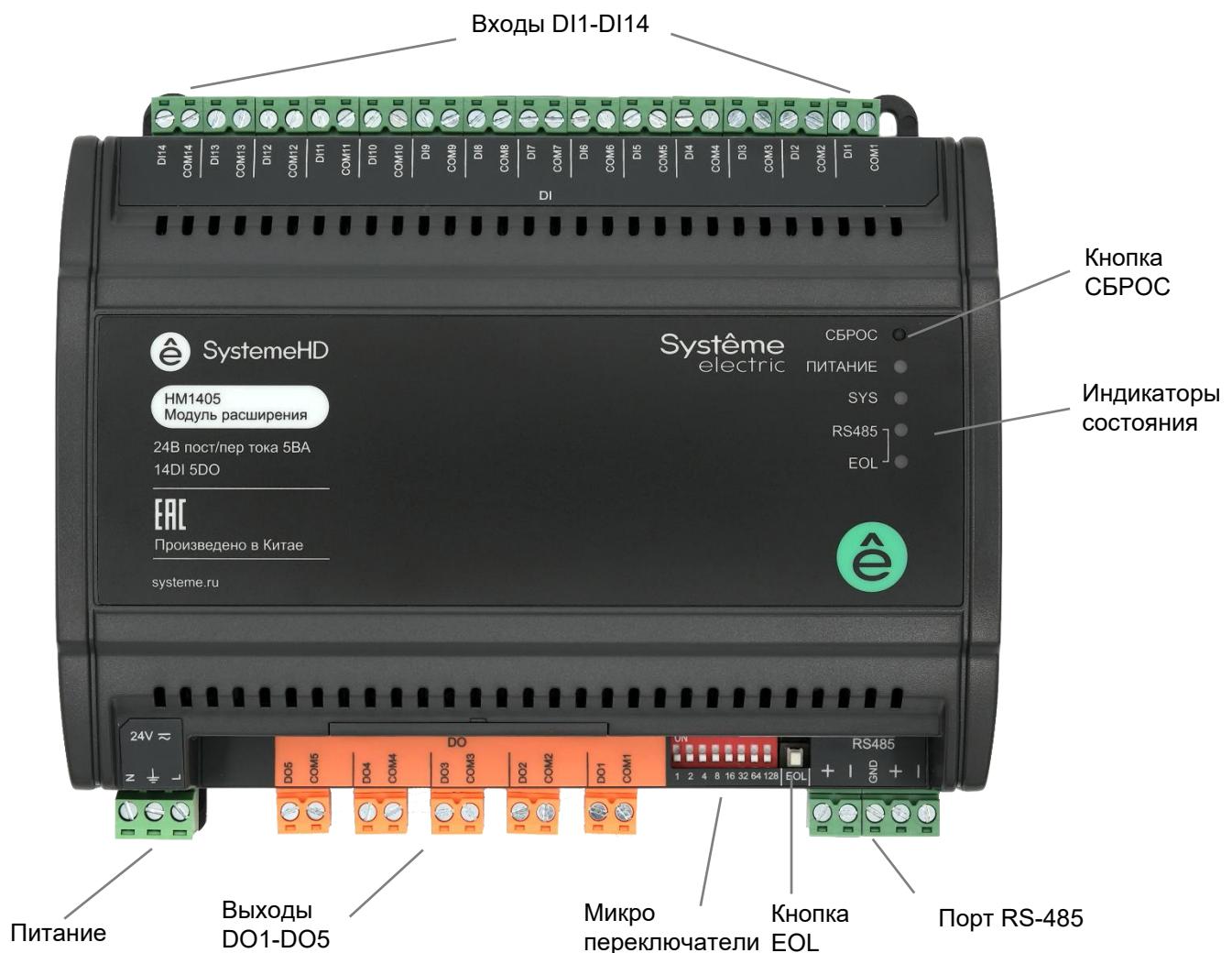
Каждый вход имеет индивидуальную клемму СОМ.



Расположение клемм, кнопок и индикаторов на модуле расширения HM0800

## Модуль РАСШИРЕНИЯ HM1405

Дискретный модуль расширения с 14 входами DI и 5 релейными выходами DO.

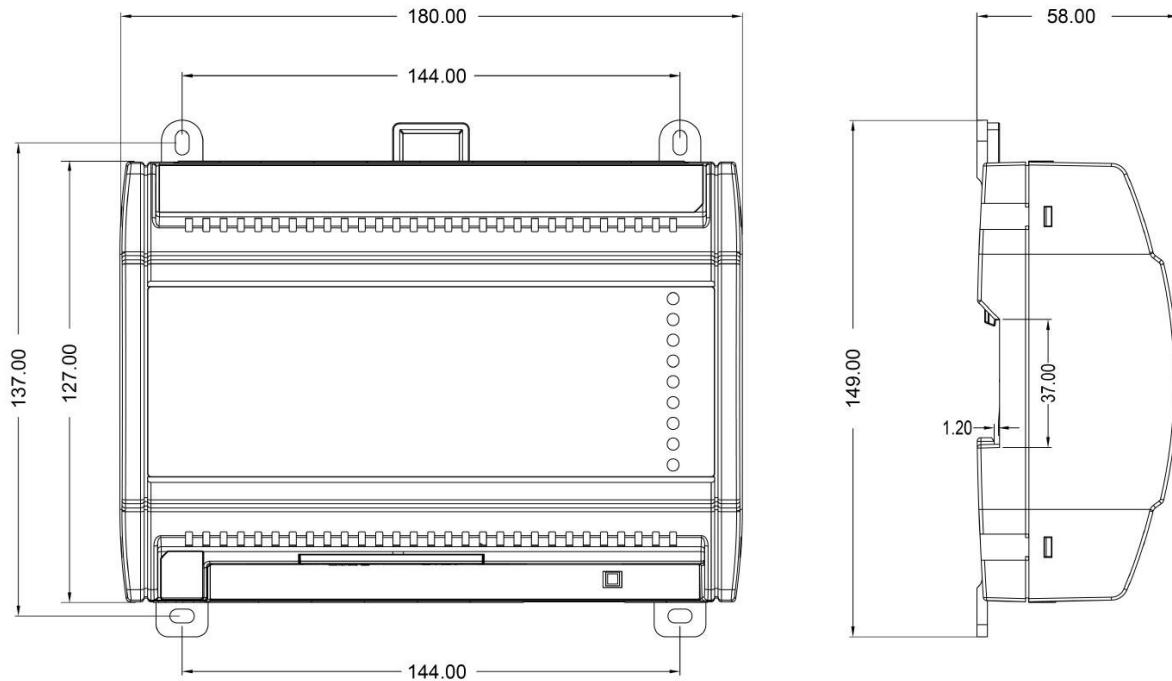


Расположение клемм HM1405

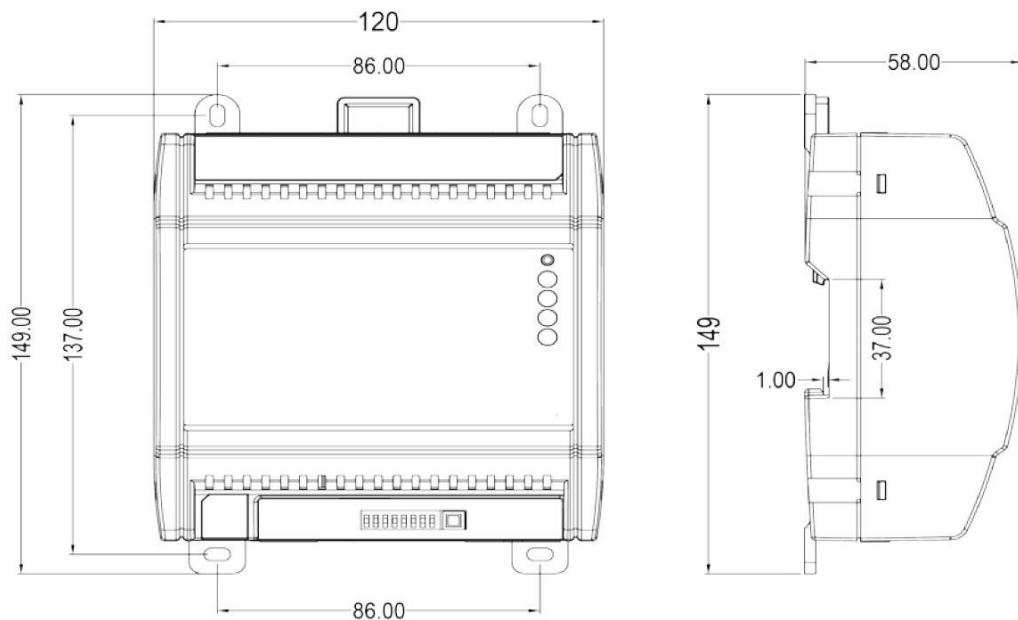
## Монтаж и рекомендации по размещению

Контроллеры и модули расширения устанавливаются в шкаф автоматизации на монтажную панель или на DIN рейку 35 мм. Устройства могут быть установлены горизонтально или вертикально.

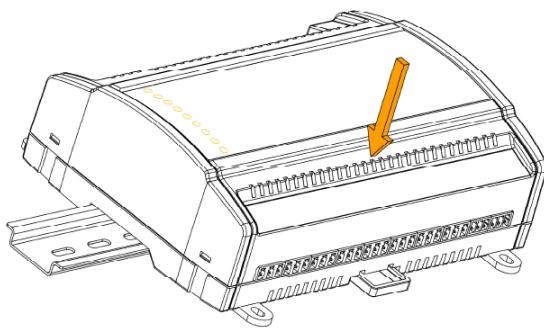
Модули расширения могут располагаться в произвольном месте шкафа автоматизации или в другом шкафу автоматизации, так как имеют отдельный вход питания и подключение по шине RS-485.



Размеры контроллеров HD1407, модуля расширения HM1405



Размеры контроллера HD0904, модулей расширения HM0004(A), HM0008, HM0704, HM0800

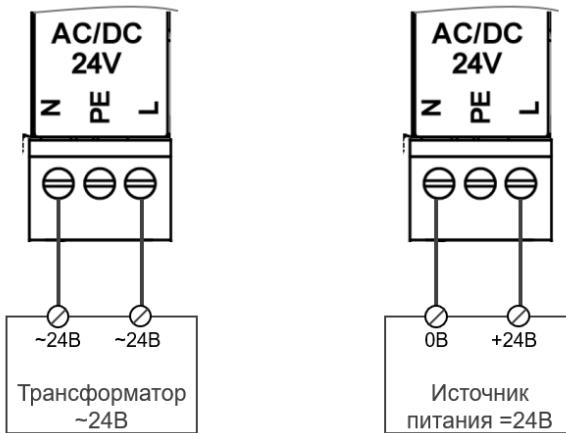


Установка контроллера или модуля расширения на DIN рейку

## Подключения

### Подключение питания

Контроллеры и модули расширения имеют одинаковую схему подключения питания 24 В пер. или пост. тока – соедините клеммы как показано на схеме:

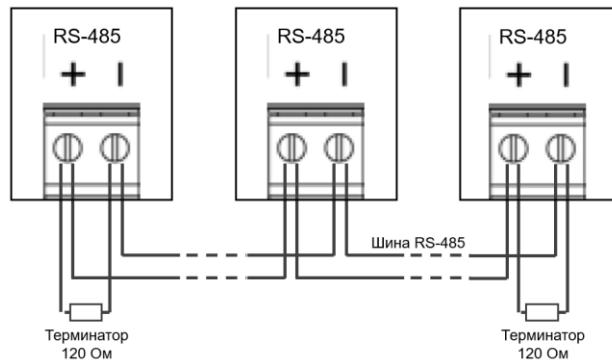


Подключение питания 24 В пер. или пост. тока

### Подключение RS-485

По интерфейсу к контроллеру HD могут быть подключены модули расширения, датчики, исполнительные устройства (приводы), частотные регуляторы и другие устройства с интерфейсом Modbus.

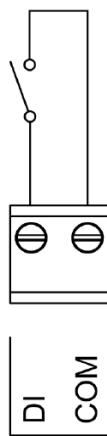
Для линии RS-485 следует применять специализированный кабель, а также устанавливать терминалы 120 Ом. Порт RS485-2 на контроллерах HD и порт RS485 на модулях расширения HM имеет встроенный терминатор 120 Ом, который можно подключать или отключать нажатием кнопки EOL.



Подключение шины RS-485

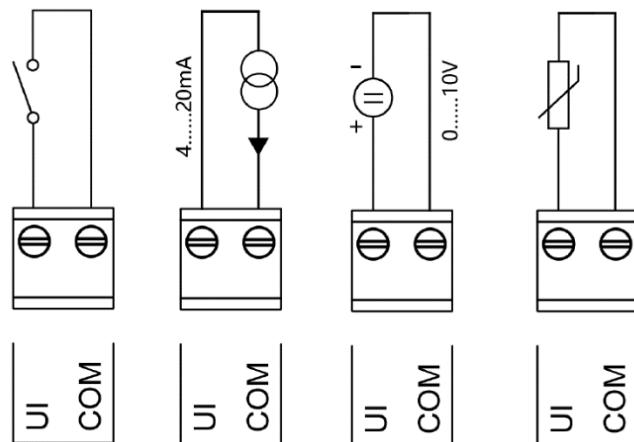
### Подключение входов и выходов

Дискретные входы DI предназначены для подключения датчиков и других устройств с выходным сигналом в виде замыкающего/размыкающего контакта («сухой контакт») или выходом типа «открытый коллектор».



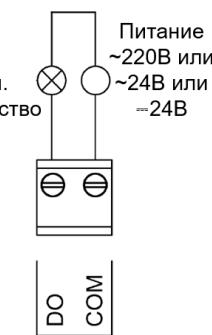
*Подключение дискретного входа DI*

Универсальные входы UI предназначены для подключения датчиков с различными типами выходных сигналов: пропорциональный сигнал напряжения 0–10 В пост. тока, пропорциональный сигнал тока 4–20 mA, терморезистор (NTC 10 кОм или NTC 20 кОм), термосопротивление (PT1000, LG Ni 1000), а также дискретный сигнал («сухой контакт» или «открытый коллектор»).. Тип входа задается индивидуально для каждого входа при программировании контроллера в программе Configuration Tool.



*Подключение универсального входа UI*

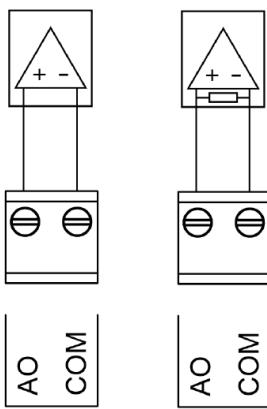
Дискретные релейные выходы DO предназначены для двухпозиционного управления (вкл/выкл) исполнительными устройствами напряжением 220 В пер. тока или 24 В пер/пост тока.



*Подключение дискретного выхода DO*

Аналоговые выходы AO предназначены для управления исполнительными устройствами (приводами) по пропорциональному сигналу напряжения 0–10 В пост. тока или пропорциональному сигналу тока 4–20 mA. Режим работы выхода выбирается индивидуально для каждого выхода в программе Configuration Tool.

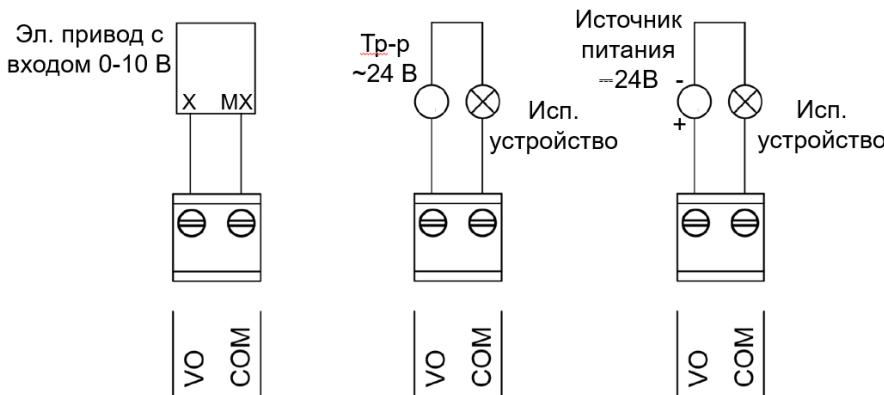
Сигнал 0...10 В пост. тока  
(нагрузочная способность не  
более 10 мА)



Сигнал 4...20 мА  
(сопротивление нагрузки не  
более 400 Ом)

#### Подключение аналогового выхода АО

Выход напряжения VO пред назначен для управления по пропорциональному сигналу напряжения 0–10 В пост. тока исполнительными устройствами (приводами) или по двухпозиционному управлению (вкл/выкл) устройствами небольшой мощности (сигнальные лампы, приводы небольшой мощности, такие как термоэлектрические).



#### Подключение выхода напряжения VO

## Работа при потере связи с контроллером

### ОПРЕДЕЛЕНИЕ НАЛИЧИЯ СВЯЗИ С КОНТРОЛЛЕРОМ

Начиная с SystemeHD Works 250930 и соответствующих версий встроенного программного обеспечения, модули расширения поддерживают **автономный режим**: установка выходных сигналов в значения «по умолчанию» в ситуации, когда модуль расширения теряет связь с контроллером.

Каждый модуль расширения контролирует наличие связи с контроллером: если модуль расширения не получает никакие запросы со стороны контроллера в течение заданного периода времени, то считает, что связь с контроллером отсутствует.

Когда на модуль расширения начинают приходить запросы со стороны контроллера, то модуль расширения считает, что связь восстановлена.

### ДЕЙСТВИЯ МОДУЛЯ РАСШИРЕНИЯ ПРИ ПОТЕРЕ И ВОССТАНОВЛЕНИИ СВЯЗИ

Когда модуль расширения определяет потерю связи с контроллером, он изменяет значения выходных сигналов на заданные в проекте значения «по умолчанию».

Когда связь с контроллером возобновляется, модуль расширения использует значения выходных сигналов, получаемые от контроллера.

Действия выполняются полностью автоматически и не требуют подтверждения от обслуживающего персонала.

## НАСТРОЙКА

Автономный режим не требует программирования, для его использования необходимо задать в проекте SystemeHD Works значение таймаута и значения по умолчанию (задаются для каждого сигнала индивидуально).

При использовании модулей расширения SystemeHD с контроллером другой серии, параметры автономного режима можно задать через регистры Modbus или переменные BACnet, см. таблицы переменных.

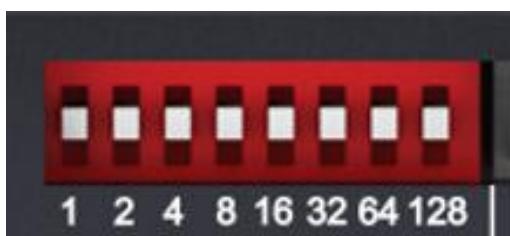
## ПРИМЕНЕНИЕ

Эта функция работает с дискретными и аналоговыми выходами (AO, DO, VO) и применяется для автоматического переключения контролируемых установок в безопасный режим при нарушении связи контроллера и модуля расширения, например: отключение вентилятора или установка определенной его скорости, выключение насосов, установка положения клапанов, воздушных заслонок и пр.

Функция работает при подключении модуля расширения по Modbus RTU или по BACnet MS/TP.

## Установка DIP переключателей

Каждый модуль расширения имеет блок из 8 DIP переключателей:



Блок DIP переключателей на модуле расширения HMxxxx

Используя эти переключатели, задайте адрес модуля в сети, параметры связи и протокол:

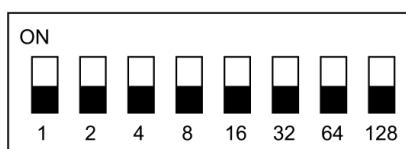
- Переключатели №№ 1-5 задают адрес модуля от 1 до 31 включительно как сумму значений ON (верхнее положение). Например, чтобы задать адрес 5, установите переключатели с отметками 1 и 4 в положение ON (вверх) и переключатели с отметками 2, 8, 16 в положение OFF (вниз).
- Переключатели №№ 6 и 7 (с отметками 32 и 64) задают скорость передачи (baudrate):

| Скорость передачи, бод | Переключатель № 6 | Переключатель № 7 |
|------------------------|-------------------|-------------------|
| 9 600                  | Off               | Off               |
| 19 200                 | On                | Off               |
| 38 400                 | Off               | On                |
| 115 200                | On                | On                |

- Переключатель № 8 (с отметкой 128) задает протокол связи для модуля:

| Протокол     | Переключатель №8 |
|--------------|------------------|
| Modbus RTU   | Off              |
| BACnet MS/TP | On               |

Положение переключателей считывается при включении модуля, поэтому после изменения положения переключателей перезапустите модуль коротким нажатием Reset на передней панели.



Направление установки DIP переключателей

## Параметры BACnet MS/TP и Modbus RTU

### Модуль РАСШИРЕНИЯ HM0004 – BACNET MS/TP и MODBUS RTU

| Индекс BACnet   | Тип BACnet | Регистр Modbus | Функция Modbus | Описание                      | Примечание   |
|---|------------|----------------|----------------|-------------------------------|--|
| <b>Информация об устройстве</b>                           |            |                |                |                               |  |
| 0   | AI         | 1              | 03             | Модель                        | 3: HM0004  |
| 1   | AI         | 2              | 03             | Адрес                         | Задано DIP переключателями (1-31)  |
| 2   | AI         | 3              | 03             | Протокол                      | Задано DIP переключателями<br>0: BACnet MS/TP<br>1: ModBus RTU   |
| 3   | AI         | 4              | 03             | Версия модуля                 |  |
| 4   | AI         | 5              | 03             | Версия прошивки               |  |
|   | AI         | 6-10           | 03             | Резерв                        |  |
| 8   | AO         | 100            | 06             | Перезапуск                    | Удаленная перезагрузка модуля (модуль перезагружается, если значение установлено в 1, затем устанавливает 0 после перезапуска)                 |
| <b>Состояние выходов</b>                                  |            |                |                |                               |  |
| 0   | AO         | 11             | 03/06          | Состояние VO1                 | Дискретный выход:<br>0: Выкл (разомкнуто)<br>1: Вкл (замкнуто)<br>Выход напряжения: значение от 0 до 100 соответствует напряжению от 0 до 10 В |
| 1   | AO         | 12             | 03/06          | Состояние VO2                 |  |
| 2   | AO         | 13             | 03/06          | Состояние VO3                 |  |
| 3   | AO         | 14             | 03/06          | Состояние VO4                 |  |
| <b>Режим выходов</b>                                      |            |                |                |                               |  |
| 4   | AO         | 21             | 03/06          | Режим VO1                     | 0: Выкл/Вкл<br>1: Напряжение   |
| 5   | AO         | 22             | 03/06          | Режим VO2                     |  |
| 6   | AO         | 23             | 03/06          | Режим VO3                     |  |
| 7   | AO         | 24             | 03/06          | Режим VO4                     |  |
| <b>Режим автономной работы (нет связи с контроллером)</b> |            |                |                |                               |  |
| 9   | AO         | 15             | 03/06          | Контроль связи с контроллером | 0: Отключен<br>1: Включен  |
| 10  | AO         | 16             | 03/06          | Время ожидания                | Значение в секундах  |
| 11  | AO         | 17             | 03/06          | Значение по умолчанию для VO1 | Дискретный выход:<br>0: Выкл (разомкнуто)<br>1: Вкл (замкнуто)<br>Выход напряжения: значение от 0 до 100 соответствует напряжению от 0 до 10 В |
| 12  | AO         | 18             | 03/06          | Значение по умолчанию для VO2 |  |
| 13  | AO         | 19             | 03/06          | Значение по умолчанию для VO3 |  |
| 14  | AO         | 20             | 03/06          | Значение по умолчанию для VO4 |  |

Примечание. Параметры [автономной работы](#) (AO9-14 / регистры 15-20) поддерживаются, начиная с версии [SystemeHD Works 250930](#).

## Модуль РАСШИРЕНИЯ HM0004A – ВАСНЕТ MS/TP и MODBUS RTU

| Индекс BACnet   | Тип BACnet | Регистр Modbus | Функции Modbus | Описание                      | Примечание   |
|---|------------|----------------|----------------|-------------------------------|--|
| <b>Информация об устройстве</b>                           |            |                |                |                               |  |
| 0   | AI         | 1              | 03             | Модель                        | 8: HM0004A   |
| 1   | AI         | 2              | 03             | Адрес                         | Задано DIP переключателями (1-31)  |
| 2   | AI         | 3              | 03             | Протокол                      | Задано DIP переключателями<br>0: BACnet MS/TP<br>1: ModBus RTU   |
| 3   | AI         | 4              | 03             | Версия модуля                 |  |
| 4   | AI         | 5              | 03             | Версия прошивки               |  |
|   | AI         | 6-10           | 03             | Резерв                        |  |
| 8   | AO         | 100            | 06             | Перезапуск                    | Удаленная перезагрузка модуля (модуль перезагружается, если значение установлено в 1, затем устанавливает 0 после перезапуска) |
| <b>Состояние выходов</b>                                  |            |                |                |                               |  |
| 0   | AO         | 11             | 03/06          | Состояние AO1                 | Значение от 0 до 100 соответствует напряжению от 0 до 10 В или току от 4 до 20 мА  |
| 1   | AO         | 12             | 03/06          | Состояние AO2                 |  |
| 2   | AO         | 13             | 03/06          | Состояние AO3                 |  |
| 3   | AO         | 14             | 03/06          | Состояние AO4                 |  |
| <b>Режим выходов</b>                                      |            |                |                |                               |  |
| 4   | AO         | 21             | 03/06          | Режим AO1                     | 0: Сигнал напряжения 0-10 В<br>1: Сигнал тока 4-20 мА  |
| 5   | AO         | 22             | 03/06          | Режим AO2                     |  |
| 6   | AO         | 23             | 03/06          | Режим AO3                     |  |
| 7   | AO         | 24             | 03/06          | Режим AO4                     |  |
| <b>Режим автономной работы (нет связи с контроллером)</b> |            |                |                |                               |  |
| 9   | AO         | 15             | 03/06          | Контроль связи с контроллером | 0: Отключен<br>1: Включен  |
| 10  | AO         | 16             | 03/06          | Время ожидания                | Значение в секундах  |
| 11  | AO         | 17             | 03/06          | Значение по умолчанию для AO1 | Значение от 0 до 100 соответствует напряжению от 0 до 10 В или току от 4 до 20 мА  |
| 12  | AO         | 18             | 03/06          | Значение по умолчанию для AO2 |  |
| 13  | AO         | 19             | 03/06          | Значение по умолчанию для AO3 |  |
| 14  | AO         | 20             | 03/06          | Значение по умолчанию для AO4 |  |

Примечание. Параметры [автономной работы](#) (AO9-14 / регистры 15-20) поддерживаются, начиная с версии [SystemeHD Works 250930](#).

## Модуль РАСШИРЕНИЯ HM0008 – ВАСНЕТ MS/TP и MODBUS RTU

| Индекс BACnet                                      | Тип BACnet | Регистр Modbus | Функции Modbus | Описание                      | Примечание   |
|--|------------|----------------|----------------|-------------------------------|--|
| Информация об устройстве                           |            |                |                |                               |  |
| 0  | AI         | 1              | 03             | Модель                        | 2: HM0008  |
| 1  | AI         | 2              | 03             | Адрес                         | Задано DIP переключателями (1-31)  |
| 2  | AI         | 3              | 03             | Протокол                      | Задано DIP переключателями<br>0: BACnet MS/TP<br>1: ModBus RTU   |
| 3  | AI         | 4              | 03             | Версия модуля                 |  |
| 4  | AI         | 5              | 03             | Версия прошивки               |  |
|  | AI         | 6-10           | 03             | Резерв                        |  |
| 0  | AO         | 100            | 06             | Перезапуск                    | Удаленная перезагрузка модуля (модуль перезагружается, если значение установлено в 1, затем устанавливает 0 после перезапуска) |
| Состояние выходов                                  |            |                |                |                               |  |
| 0  | DO         | 11             | 03/06          | DO1                           | 0: Выкл<br>1: Вкл  |
| 1  | DO         | 12             | 03/06          | DO2                           |  |
| 2  | DO         | 13             | 03/06          | DO3                           |  |
| 3  | DO         | 14             | 03/06          | DO4                           |  |
| 4  | DO         | 15             | 03/06          | DO5                           |  |
| 5  | DO         | 16             | 03/06          | DO6                           |  |
| 6  | DO         | 17             | 03/06          | DO7                           |  |
| 7  | DO         | 18             | 03/06          | DO8                           |  |
| Режим автономной работы (нет связи с контроллером) |            |                |                |                               |  |
| 1  | AO         | 19             | 03/06          | Контроль связи с контроллером | 0: Отключен<br>1: Включен  |
| 2  | AO         | 20             | 03/06          | Время ожидания                | Значение в секундах  |
| 3  | AO         | 21             | 03/06          | Значение по умолчанию для DO1 | 0: Выкл<br>1: Вкл  |
| 4  | AO         | 22             | 03/06          | Значение по умолчанию для DO2 |  |
| 5  | AO         | 23             | 03/06          | Значение по умолчанию для DO3 |  |
| 6  | AO         | 24             | 03/06          | Значение по умолчанию для DO4 |  |
| 7  | AO         | 25             | 03/06          | Значение по умолчанию для DO5 |  |
| 8  | AO         | 26             | 03/06          | Значение по умолчанию для DO6 |  |
| 9  | AO         | 27             | 03/06          | Значение по умолчанию для DO7 |  |
| 10   | AO         | 28             | 03/06          | Значение по умолчанию для DO8 |  |

Примечание. Параметры [автономной работы](#) (AO1-10 / регистры 19-28) поддерживаются, начиная с версии [SystemeHD Works 250930](#).

## Модуль РАСШИРЕНИЯ HM0704 – MODBUS RTU

| Функции Modbus  | Регистр Modbus | Описание                        | Примечание  |
|---|----------------|---------------------------------|---|
| <b>Информация об устройстве</b>                           |                |                                 |   |
| 03  | 1              | Модель                          | 5: HM0704   |
| 03  | 2              | Адрес                           | Задано DIP переключателями (1-31)   |
| 03  | 3              | Протокол                        | Задано DIP переключателями:<br>0: BACnet MS/TP, 1: ModBus RTU   |
| 03  | 4              | Версия модуля                   |   |
| 03  | 5              | Версия прошивки                 |   |
| 03/06   | 6              | Коэффициент передачи напряжения | 0: Коэффициент 1 (передается только целая часть)<br>1: Коэффициент 10 (один знак после запятой) (по умолчанию)<br>2: Коэффициент 100 (два знака после запятой)  |
| 03/06   | 7              | Коэффициент передачи тока       |   |
| 03  | 8-10           | Резерв                          |   |
| 06  | 100            | Перезапуск                      | Удаленная перезагрузка модуля (модуль перезагружается, если значение установлено в 1, затем устанавливает 0 после перезапуска)  |
| <b>Состояние входов и выходов</b>                         |                |                                 |   |
| 03  | 11             | Состояние UI1                   | Разомкнуто / замкнуто: 0: Разомкнуто, 1: Замкнуто<br>Напряжение: значение 0...100 соответствует 0...10 В<br>Ток: значение 40...200 соответствует 4...20 мА<br>Сопротивление: значение сопротивления, для Ni1000/ PT1000 |
| 03  | 12             | Состояние UI2                   |   |
| 03  | 13             | Состояние UI3                   |   |
| 03  | 14             | Состояние UI4                   |   |
| 03  | 801            | Состояние UI1                   | Сопротивление: значение сопротивления 32 бит<br>Порядок байтов: 3-4-1-2<br>Типы датчиков: NTC 10 кОм, NTC 2,25 кОм  |
| 03  | 803            | Состояние UI2                   |   |
| 03  | 805            | Состояние UI3                   |   |
| 03  | 807            | Состояние UI4                   |   |
| 03  | 15             | Состояние DI1                   | 0: Разомкнуто<br>1: Замкнуто  |
| 03  | 16             | Состояние DI2                   |   |
| 03  | 17             | Состояние DI3                   |   |
| 03/06   | 21             | Состояние VO1                   | Выкл/Вкл: 0: выкл, 1: вкл<br>Напряжение: 0...100: соответствует 0...10 В  |
| 03/06   | 22             | Состояние VO2                   |   |
| 03/06   | 23             | Состояние DO1                   | 0: Разомкнуто<br>1: Замкнуто  |
| 03/06   | 24             | Состояние DO2                   |   |
| <b>Режим входов и выходов</b>                             |                |                                 |   |
| 03/06   | 31             | Режим UI1                       | 0: Разомкнуто / замкнуто<br>1: Напряжение<br>2: Ток<br>3: Сопротивление   |
| 03/06   | 32             | Режим UI2                       |   |
| 03/06   | 33             | Режим UI3                       |   |
| 03/06   | 34             | Режим UI4                       |   |
| 03/06   | 35             | Режим DI1                       | 0: Разомкнуто / замкнуто<br>1: Счетчик  |
| 03/06   | 36             | Режим DI2                       |   |
| 03/06   | 37             | Режим DI3                       |   |
| 03/06   | 38             | Режим VO1                       | 0: Разомкнуто / замкнуто<br>1: Напряжение 0...10 В  |
| 03/06   | 39             | Режим VO2                       |   |
| <b>Режим автономной работы (нет связи с контроллером)</b> |                |                                 |   |
| 03/06   | 40             | Контроль связи с контроллером   | 0: Отключен<br>1: Включен   |
| 03/06   | 41             | Время ожидания                  | Значение в секундах   |
| 03/06   | 42             | Значение по умолчанию для DO1   | 0: Разомкнуто<br>1: Замкнуто  |
| 03/06   | 43             | Значение по умолчанию для DO2   |   |

|       |    |                               |   |
|-------|----|-------------------------------|---|
| 03/06 | 44 | Значение по умолчанию для VO1 | Выкл/Вкл: 0: выкл, 1: вкл<br>Напряжение: значение 0...100 соответствует напряжению 0...10 В |
| 03/06 | 45 | Значение по умолчанию для VO2 |   |

Примечание. Параметры [автономной работы](#) (регистры 40-45) поддерживаются, начиная с версии [SystemeHD Works 250930](#).

## Модуль РАСШИРЕНИЯ HM0704 – ВАСнет MS/TP

| Индекс BACnet   | Тип BACnet | Описание                      | Примечание  |
|---|------------|-------------------------------|---|
| <b>Информация об устройстве</b>                           |            |                               |   |
| 0   | AI         | Модель                        | 5: HM0704   |
| 1   | AI         | Адрес                         | Задано DIP переключателями (1-31)   |
| 2   | AI         | Протокол                      | Задано DIP переключателями<br>0: BACnet MS/TP<br>1: ModBus RTU  |
| 3   | AI         | Версия модуля                 |   |
| 4   | AI         | Версия прошивки               |   |
| 0   | AO         | Передача значения напряжения  | 0: Целая часть<br>1: С одним знаком после запятой (по умолчанию)<br>2: С двумя знаками после запятой  |
| 1   | AO         | Передача значения тока        |   |
| 13  | AO         | Перезапуск                    | Удаленная перезагрузка модуля (модуль перезагружается, если значение установлено в 1, затем устанавливает 0 после перезапуска)  |
| 5   | AI         | Состояние UI1                 | Разомкнуто / замкнуто: 0: Разомкнуто, 1: Замкнуто<br>Напряжение: 0...100 соответствует 0...10 В<br>Ток: 40...200 соответствует 4...20 мА<br>Сопротивление: значение сопротивления, Ом |
| 6   | AI         | Состояние UI2                 |   |
| 7   | AI         | Состояние UI3                 |   |
| 8   | AI         | Состояние UI4                 |   |
| 0   | DI         | Состояние DI1                 | 0: Разомкнуто / Замкнуто<br>1: Счетчик  |
| 1   | DI         | Состояние DI2                 |   |
| 2   | DI         | Состояние DI3                 |   |
| 9   | AO         | Состояние VO1                 | Выкл/Вкл: 0: выкл, 1: вкл<br>Напряжение: 0...100: соответствует 0...10 В  |
| 10  | AO         | Состояние VO2                 |   |
| 0   | DO         | Состояние DO1                 | Разомкнуто / Замкнуто:<br>0: Разомкнуто 1: Замкнуто   |
| 1   | DO         | Состояние DO2                 |   |
| <b>Режимы входов и выходов</b>                            |            |                               |   |
| 2   | AO         | Режим UI1                     | 0: Разомкнуто / Замкнуто<br>1: Напряжение<br>2: Ток<br>3: Сопротивление   |
| 3   | AO         | Режим UI2                     |   |
| 4   | AO         | Режим UI3                     |   |
| 5   | AO         | Режим UI4                     |   |
| 6   | AO         | Режим DI1                     | 0: Разомкнуто / Замкнуто<br>1: Счетчик  |
| 7   | AO         | Режим DI2                     |   |
| 8   | AO         | Режим DI3                     |   |
| 11  | AO         | Режим VO1                     | 0: Выкл / Вкл<br>1: Напряжение  |
| 12  | AO         | Режим VO2                     |   |
| <b>Режим автономной работы (нет связи с контроллером)</b> |            |                               |   |
| 14  | AO         | Контроль связи с контроллером | 0: Отключен<br>1: Включен   |
| 15  | AO         | Время ожидания                | Значение в секундах   |
| 16  | AO         | Значение по умолчанию для DO1 | 0: Разомкнуто<br>1: Замкнуто  |
| 17  | AO         | Значение по умолчанию для DO2 |   |

|    |    |                               |   |
|----|----|-------------------------------|---|
| 18 | АО | Значение по умолчанию для VO1 | Выкл/Вкл: 0: выкл, 1: вкл                   |
| 19 | АО | Значение по умолчанию для VO2 | Напряжение: 0...100: соответствует 0...10 В |

Примечание. Параметры [автономной работы](#) (АО 14-19) поддерживаются, начиная с версии [SystemeHD Works 250930](#).

## Модуль РАСШИРЕНИЯ HM0800 – MODBUS RTU

| Функции Modbus           | Регистр Modbus | Описание               | Примечание   |
|--------------------------|----------------|------------------------|--|
| Информация об устройстве |                |                        |  |
| 03                       | 1              | Модель                 | 2: HM0800  |
| 03                       | 2              | Адрес                  | Задано DIP переключателями (1-31)  |
| 03                       | 3              | Протокол               | Задано DIP переключателями<br>0: BACnet MS/TP<br>1: ModBus RTU   |
| 03                       | 4              | Версия модуля          |  |
| 03                       | 5              | Версия прошивки        |  |
| 03/06                    | 6              | Коэффициент напряжения | 0: K = 1 (только целая часть)<br>1: K = 10 (один знак после запятой) (по умолчанию)<br>2: K = 100 (два знака после запятой)  |
| 03/06                    | 7              | Коэффициент тока       |  |
| 03                       | 8-10           | Резерв                 |  |
| 06                       | 100            | Перезапуск             | Удаленная перезагрузка модуля (модуль перезагружается, если значение установлено в 1, затем устанавливает 0 после перезапуска)   |
| Состояние входов         |                |                        |  |
| 03                       | 11             | Состояние UI1          | Выкл/Вкл:<br>0: Выкл<br>1: Вкл<br>Напряжение: 0...10 соответствует 0...10 В<br>Ток: 4...20: соответствует 4~20 мА<br>Сопротивление: значение сопротивления (от 0 до 65535) |
| 03                       | 12             | Состояние UI2          |  |
| 03                       | 13             | Состояние UI3          |  |
| 03                       | 14             | Состояние UI4          |  |
| 03                       | 15             | Состояние UI5          |  |
| 03                       | 16             | Состояние UI6          |  |
| 03                       | 17             | Состояние UI7          |  |
| 03                       | 18             | Состояние UI8          |  |
| 03                       | 801            | Состояние UI1          | Сопротивление: значение сопротивления 32 бит<br>Порядок байтов: 3-4-1-2<br>Типы датчиков: NTC 10 кОм, NTC 2,25 кОм   |
| 03                       | 803            | Состояние UI2          |  |
| 03                       | 805            | Состояние UI3          |  |
| 03                       | 807            | Состояние UI4          |  |
| 03                       | 809            | Состояние UI5          |  |
| 03                       | 811            | Состояние UI6          |  |
| 03                       | 813            | Состояние UI7          |  |
| 03                       | 815            | Состояние UI8          |  |
| Режим входов             |                |                        |  |
| 03/06                    | 21             | Режим UI1              | 0: Выкл/Вкл<br>1: Напряжение<br>2: Ток<br>3: Сопротивление   |
| 03/06                    | 22             | Режим UI2              |  |
| 03/06                    | 23             | Режим UI3              |  |
| 03/06                    | 24             | Режим UI4              |  |
| 03/06                    | 25             | Режим UI5              |  |
| 03/06                    | 26             | Режим UI6              |  |
| 03/06                    | 27             | Режим UI7              |  |
| 03/06                    | 28             | Режим UI8              |  |

## Модуль РАСШИРЕНИЯ HM0800 – ВАСНЕТ MS/TP

| Индекс BACnet            | Тип BACnet | Описание                     | Примечание   |
|--------------------------|------------|------------------------------|--|
| Информация об устройстве |            |                              |  |
| 0                        | AI         | Модель                       | 2: HM0800  |
| 1                        | AI         | Адрес                        | Задано DIP переключателями (1-31)  |
| 2                        | AI         | Протокол                     | Задано DIP переключателями<br>0: BACnet MS/TP<br>1: ModBus RTU   |
| 3                        | AI         | Версия модуля                |  |
| 4                        | AI         | Версия прошивки              |  |
| 0                        | AO         | Передача значения напряжения | 0: только целая часть<br>1: Один знак после запятой (по умолчанию)<br>2: Два знака после запятой   |
| 1                        | AO         | Передача значения тока       |  |
| AI                       | 6-10       |                              |  |
| 10                       | AO         | Перезапуск                   | Удаленная перезагрузка модуля (модуль перезагружается, если значение установлено в 1, затем устанавливает 0 после перезапуска)   |
| 5                        | AI         | Состояние UI1                | Разомкнуто / замкнуто: 0: Разомкнуто,<br>1: Замкнуто<br>Напряжение: 0...10 соответствует 0...10 В<br>Ток: 4...20: соответствует 4...20 мА<br>Сопротивление: значение сопротивления |
| 6                        | AI         | Состояние UI2                |  |
| 7                        | AI         | Состояние UI3                |  |
| 8                        | AI         | Состояние UI4                |  |
| 9                        | AI         | Состояние UI5                |  |
| 10                       | AI         | Состояние UI6                |  |
| 11                       | AI         | Состояние UI7                |  |
| 12                       | AI         | Состояние UI8                |  |
| 2                        | AO         | Режим UI1                    | 0: Выкл/Вкл<br>1: Напряжение<br>2: Ток<br>3: Сопротивление   |
| 3                        | AO         | Режим UI2                    |  |
| 4                        | AO         | Режим UI3                    |  |
| 5                        | AO         | Режим UI4                    |  |
| 6                        | AO         | Режим UI5                    |  |
| 7                        | AO         | Режим UI6                    |  |
| 8                        | AO         | Режим UI7                    |  |
| 9                        | AO         | Режим UI8                    |  |

## Модуль РАСШИРЕНИЯ HM1405 – ВАСНЕТ MS/TP и MODBUS RTU

| Индекс BACnet                                      | Тип BACnet | Регистр Modbus | Функции Modbus | Описание                      | Примечание   |
|--|------------|----------------|----------------|-------------------------------|--|
| Информация об устройстве                           |            |                |                |                               |  |
| 0  | AI         | 1              | 03             | Модель                        | 6: HM1405  |
| 1  | AI         | 2              | 03             | Адрес                         | Задано DIP переключателями (1-31)  |
| 2  | AI         | 3              | 03             | Протокол                      | Задано DIP переключателями<br>0: BACnet MS/TP<br>1: ModBus RTU   |
| 3  | AI         | 4              | 03             | Версия модуля                 |  |
| 4  | AI         | 5              | 03             | Версия прошивки               |  |
| AI   | 6-10       | Резерв         | 03             |                               |  |
| 0  | AO         | 100            | 06             | Перезапуск                    | Удаленная перезагрузка модуля (модуль перезагружается, если значение установлено в 1, затем устанавливает 0 после перезапуска) |
| Состояние точки                                    |            |                |                |                               |  |
| 0  | DI         | 11             | 03             | Состояние DI1                 | Разомкнуто / замкнуто: 0: Разомкнуто, 1: Замкнуто  |
| 1  | DI         | 12             | 03             | Состояние DI2                 |  |
| 2  | DI         | 13             | 03             | Состояние DI3                 |  |
| 3  | DI         | 14             | 03             | Состояние DI4                 |  |
| 4  | DI         | 15             | 03             | Состояние DI5                 |  |
| 5  | DI         | 16             | 03             | Состояние DI6                 |  |
| 6  | DI         | 17             | 03             | Состояние DI7                 |  |
| 7  | DI         | 18             | 03             | Состояние DI8                 |  |
| 8  | DI         | 19             | 03             | Состояние DI9                 |  |
| 9  | DI         | 20             | 03             | Состояние DI10                |  |
| 10   | DI         | 21             | 03             | Состояние DI11                |  |
| 11   | DI         | 22             | 03             | Состояние DI12                |  |
| 12   | DI         | 23             | 03             | Состояние DI13                |  |
| 13   | DI         | 24             | 03             | Состояние DI14                |  |
| 0  | DO         | 31             | 03/06          | Состояние DO1                 | 0: Выкл<br>1: Вкл  |
| 1  | DO         | 32             | 03/06          | Состояние DO2                 |  |
| 2  | DO         | 33             | 03/06          | Состояние DO3                 |  |
| 3  | DO         | 34             | 03/06          | Состояние DO4                 |  |
| 4  | DO         | 35             | 03/06          | Состояние DO5                 |  |
| Режим автономной работы (нет связи с контроллером) |            |                |                |                               |  |
| 1  | AO         | 36             | 03/06          | Контроль связи с контроллером | 0: Отключен<br>1: Включен  |
| 2  | AO         | 37             | 03/06          | Время ожидания                | Значение в секундах  |
| 3  | AO         | 38             | 03/06          | Значение по умолчанию для DO1 | 0: Выкл<br>1: Вкл  |
| 4  | AO         | 39             | 03/06          | Значение по умолчанию для DO2 |  |
| 5  | AO         | 40             | 03/06          | Значение по умолчанию для DO3 |  |
| 6  | AO         | 41             | 03/06          | Значение по умолчанию для DO4 |  |
| 7  | AO         | 42             | 03/06          | Значение по умолчанию для DO5 |  |

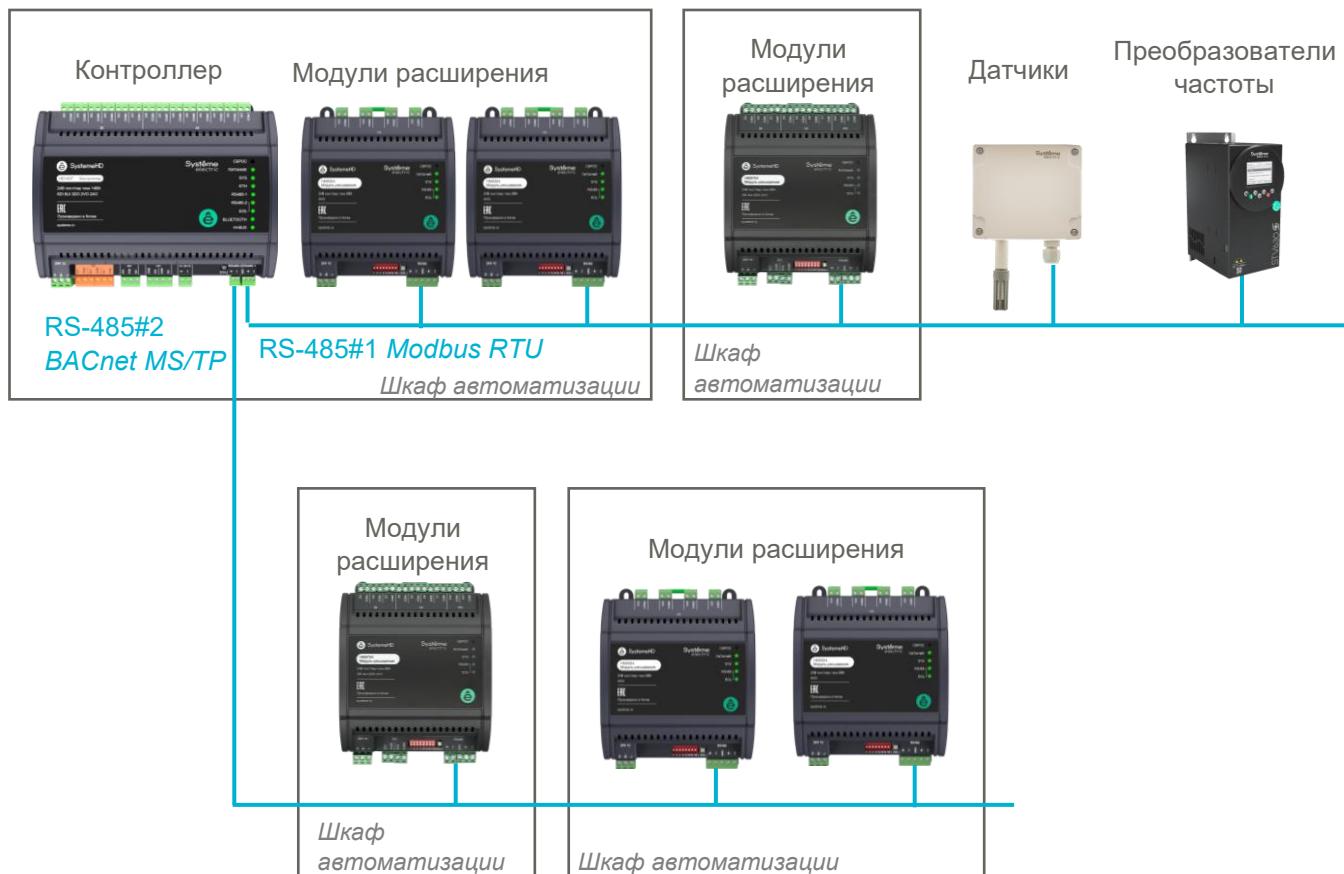
Примечание. Параметры [автономной работы](#) (AO 1-7 / Регистры 36-42) поддерживаются, начиная с версии [SystemeHD Works 250930](#).

# Архитектура

Этот раздел описывает архитектуры систем на основе контроллеров и модулей расширения SystemeHD.

## Архитектура модулей расширения

Контроллеры и модули расширения SystemeHD поддерживают подключение по последовательному интерфейсу RS-485 по протоколам BACnet MSTP и Modbus RTU, поэтому модули расширения HMxxxx могут быть расположены как локально (в том же шкафу автоматизации), так и на значительном удалении от контроллера HDxxxx.



При проектировании линии связи RS-485 необходимо:

- соблюдать структуру шлейфа,
- учитывать электрическую нагрузку устройств,
- учитывать длительность цикла опроса.

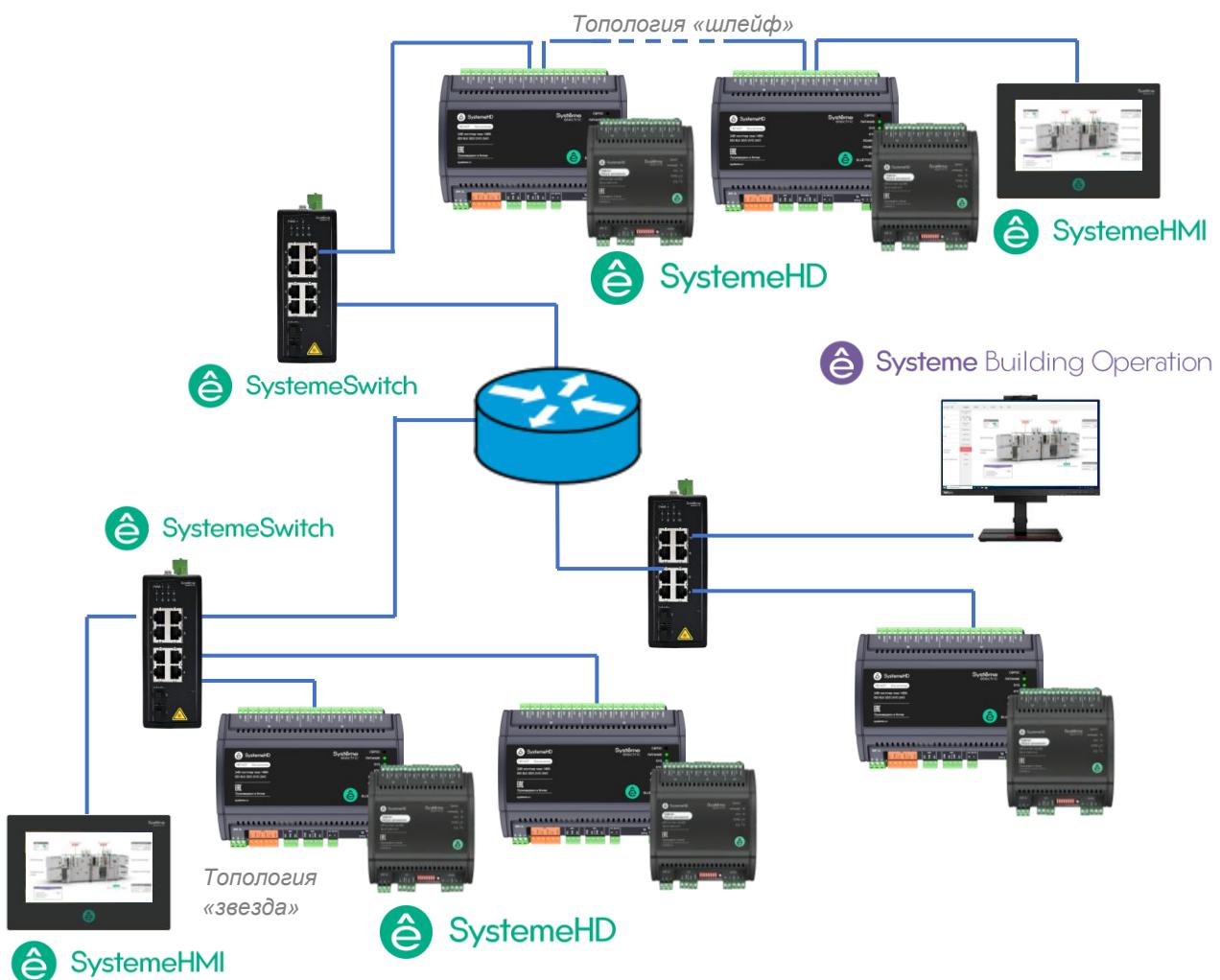
На одной линии связи RS-485 вместе с модулями расширения могут быть установлены и другие устройства.

Например, на шлейфе RS-485 Modbus RTU могут быть установлены работающие как ведомые устройства Modbus RTU:

- датчики температуры или влажности, такие как SystemeBMSSens SOHTM, SRHTM, SDHVTVM180 и другие,
- комнатные терmostаты SystemeRT RTF2iML, RTF4iML, RTF4ViML,
- преобразователи частоты SystemeVar STV050 (Hertz), STV630.

## Сетевая архитектура BACnet IP

Контроллеры SystemeHD в системе, основанной на протоколе BACnet, поддерживают сервисы BACnet, в частности: синхронизация часов, синхронизация расписаний, маршрутизация широковещательного трафика BACnet (BBMD), передача значений по изменению (COV), передача списка сигналов BACnet.



### Архитектура системы автоматизации здания

Контроллеры SystemeHD поддерживают функцию BBMD (BACnet Broadcast Management Device) и обеспечивают передачу широковещательного трафика BACnet между подсетями, разделенными маршрутизаторами, поэтому работа сервисов BACnet обеспечивается и в сетях масштаба предприятия. Стандартной сетевой топологией для контроллеров SystemeHD является подключение «звездой», также при использовании контроллеров модели HD1407E с двумя портами Ethernet возможна топология шлейфа.

## Среда разработки SystemeHD Works

Программирование выполняется в программном обеспечении среды разработки SystemeHD Works, которая выполняет следующие функции:

- Создание проекта
- Добавление контроллера, модулей расширения, других устройств
- Загрузка встроенного программного обеспечения в контроллеры и модули расширения
- Создание входов, выходов, переменных

- Разработка программы в FBD или скриптах LUA
- Симуляция работы программы
- Загрузка программы в контроллер
- Отладка программы в контроллере

Получить программное обеспечение можно в службе технической поддержки.

## Системные требования

Microsoft Windows 10 и Windows 11, 32 или 64 бит

Необходимые библиотеки:

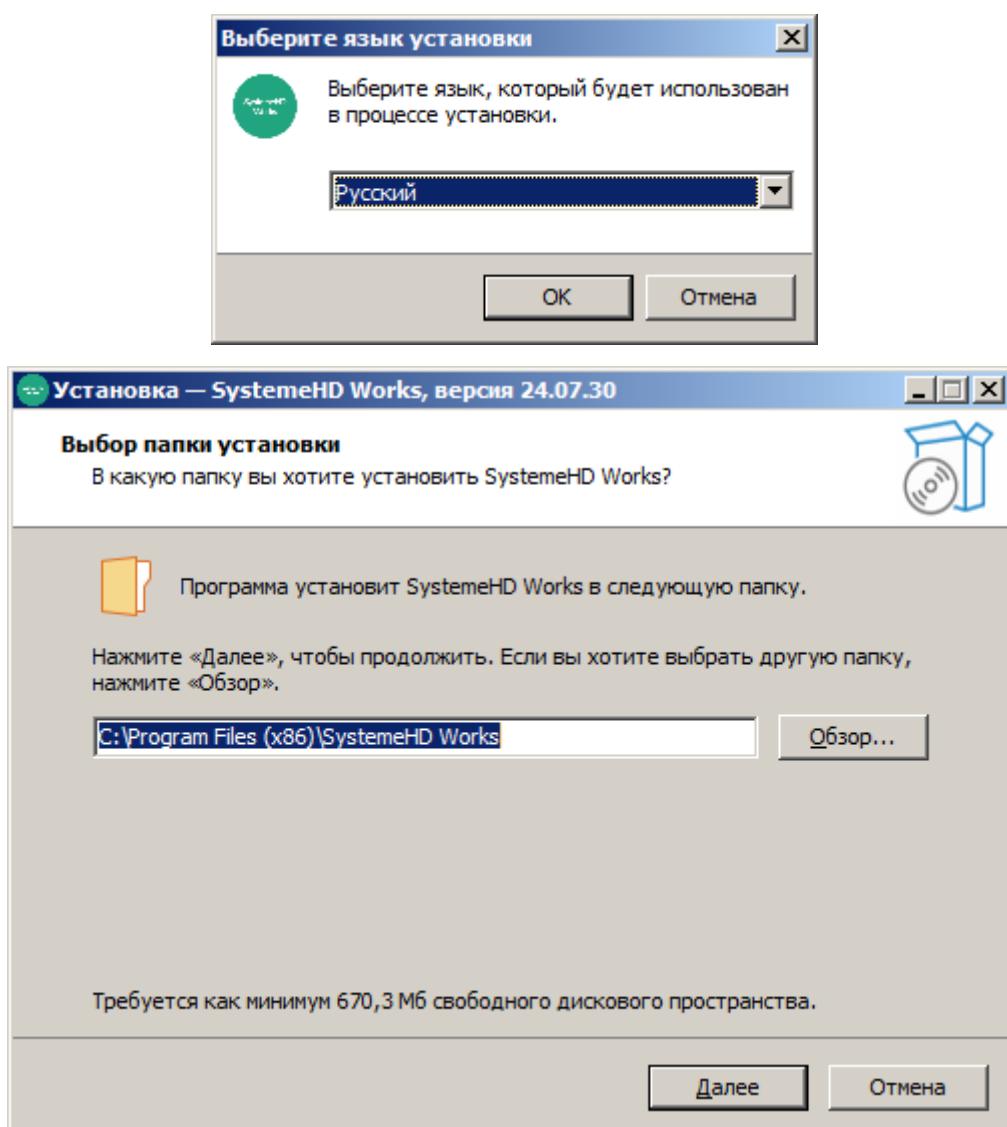
- .NET Framework 4.5.2 или старше,
- Microsoft Visual C++ 2015-2022 redistributable x86.

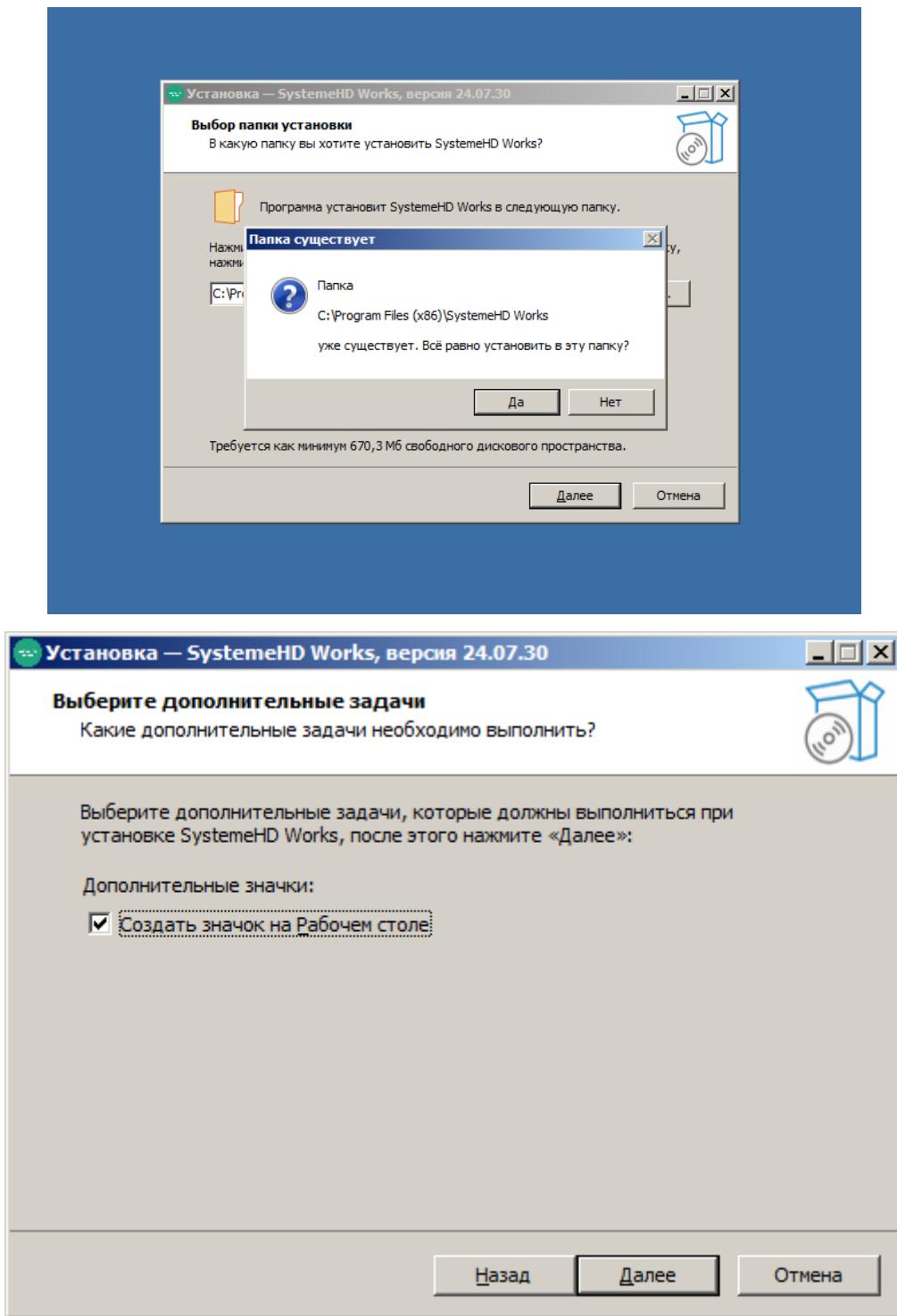
Требуются административные полномочия для установки и запуска SystemeHD Works.

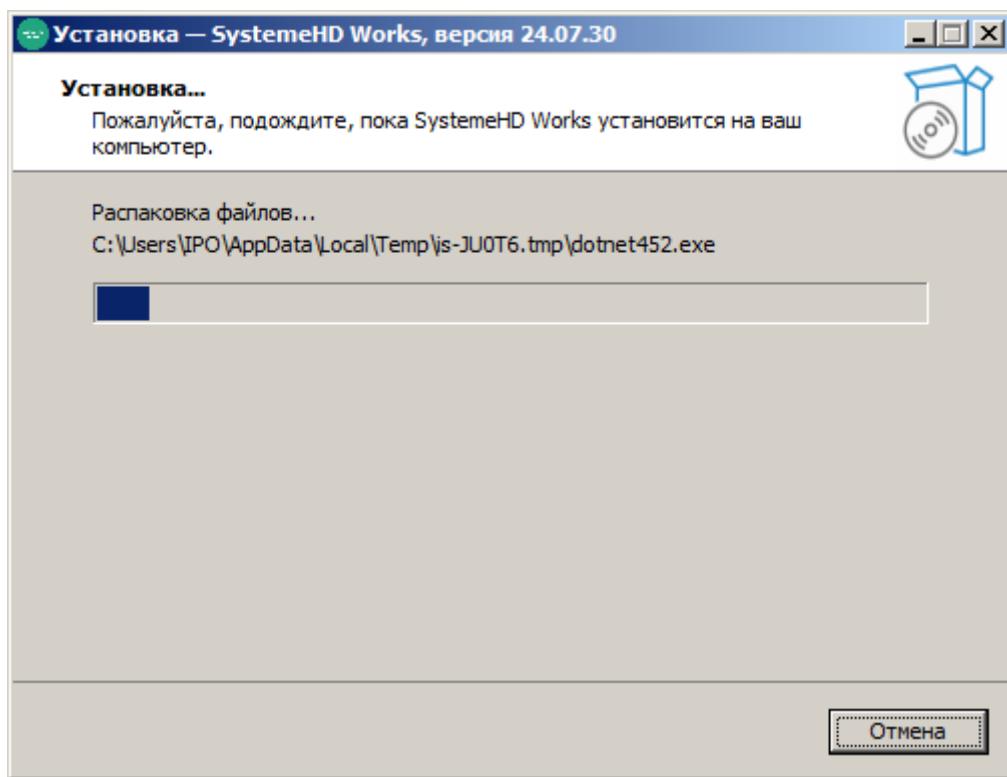
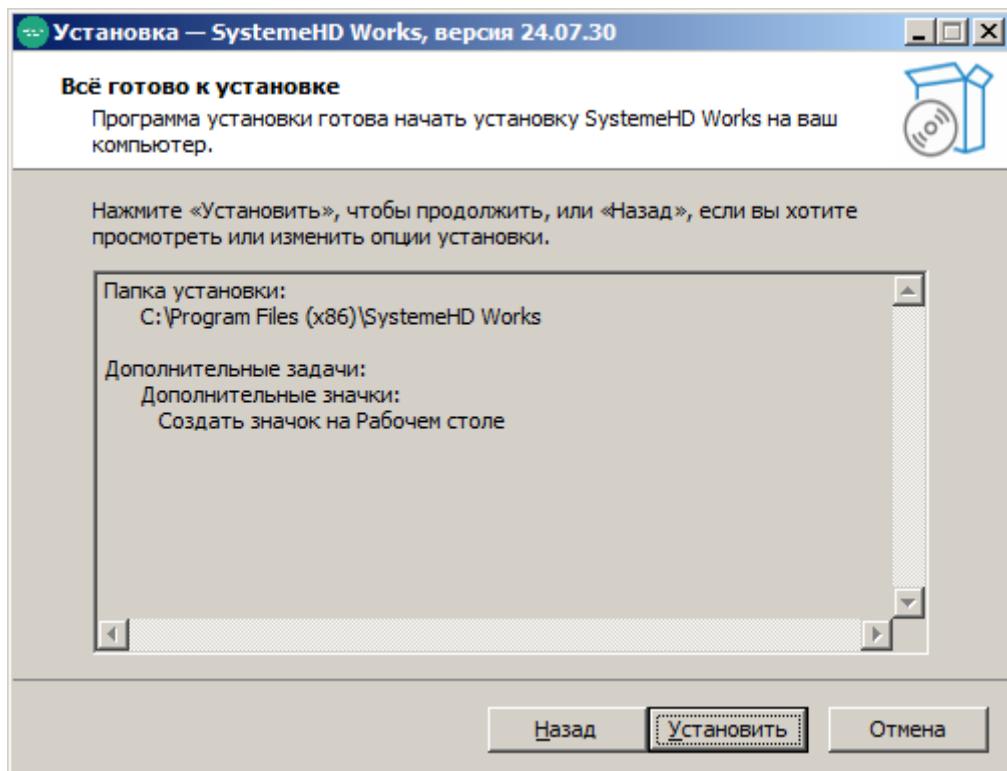
## Установка

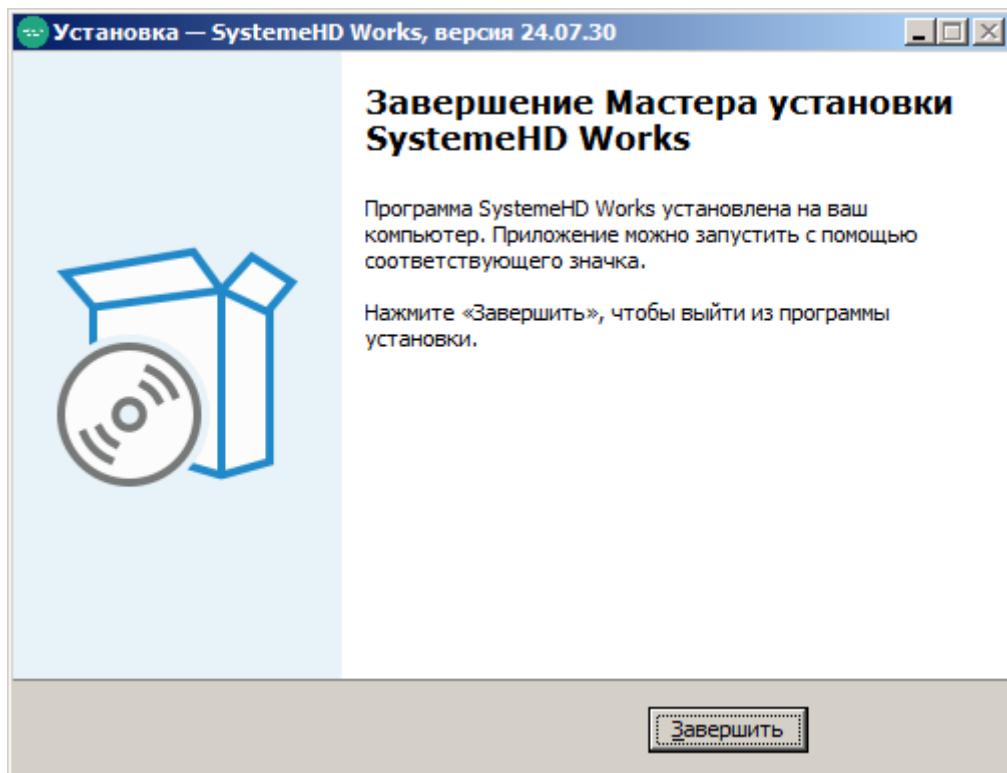
Для установки требуются административные полномочия в Windows.

Запустите установочный файл и следуйте указаниям программы установки.





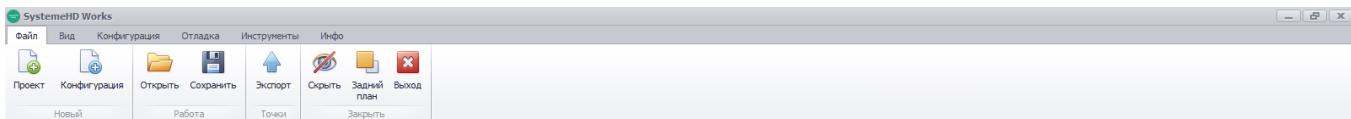




## Запуск программы SystemeHD Works

Для запуска программы выберите значок SystemeHD Works на рабочем столе или пункт меню SystemeHD Works в списке установленных программ.

### ПРОЕКТЫ И КОНФИГУРАЦИИ



*Вкладка Файл содержит кнопки операций с проектами и конфигурациями контроллеров*



Создать новый проект.

Проект включает одну или несколько конфигураций контроллеров.



Создать в проекте новую конфигурацию.

Для каждого контроллера создаётся отдельная конфигурация, включающая сетевые параметры, прикладную программу, параметры связи с другими устройствами.



Открыть проект из файла.

Добавление проекта из файла с расширением rgo, например, при переносе проекта с другого ПК.



Сохранить проект.

Сохранение параметров проекта в файл.



Экспортировать информацию о точках.

Сохранение списка точек активной конфигурации в файл xlsx или csv для последующей обработки.



Скрыть главное окно программы.

Скрытие главного окна в системную панель Windows, при этом дочерние окна остаются открытыми. Восстановить положение окна программы можно щелчком мыши на значке программы в системной панели Windows.



Скрыть окно программы.

Скрытие главного окна вместе с дочерними окнами в системную панель Windows.

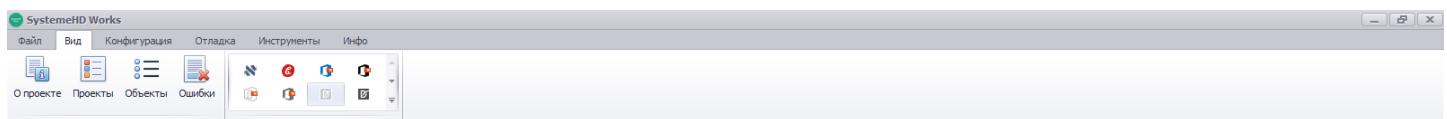
Восстановить положение программы можно щелчком мыши на значке программы в системной панели Windows.



Выйти из программы

Завершение работы программы.

### Вид



*Вкладка Вид содержит управление отображением панелей и внешним видом*



Показать информацию об активном проекте.

Отображение панели «Информация о проекте» в левой части окна.



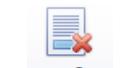
Показать дерево проектов.

Отображение панели «Проекты» с деревом проектов и контроллеров в левой части окна.



Показать список объектов.

Отображение панели «Объекты» в правой части окна.



Ошибки

Показать список ошибок.

Отображение панели «Ошибки» в нижней части окна.

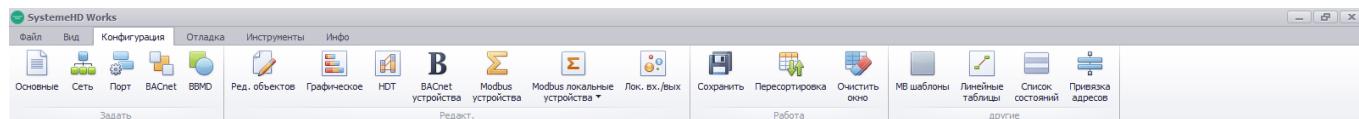


Внешний вид

Выбрать стиль оформления.

Выбор цветовой схемы.

## Конфигурация



Вкладка Конфигурация содержит функции просмотра и редактирования конфигурации контроллера



Основные данные: название, адрес, модель, описание.  
Открывает окно параметров.



Сетевые параметры Ethernet адаптера.  
Открывает окно параметров.



Параметры последовательных портов RS-485 и сетевых портов Modbus TCP.  
Открывает окно параметров.



Параметры BACnet IP.  
Открывает окно параметров.



Параметры BBMD (BACnet Broadcast Management Device).  
Открывает окно параметров передачи широковещательных сообщений.



Редактировать объекты.  
Открывает окно редактирования объектов AI/AO/AV/BI/BO/BV/PGM/SCH/PID/FILE в табличном виде



Открыть графический редактор.

Графическое



Открыть редактор функциональных блоков.  
Разработка программы в виде функциональных блоков (FBD).



Открыть список устройств BACnet.  
Просмотр и редактирование списка устройств BACnet/IP и BACnet/MSTP в табличном виде.



Открыть список устройств Modbus.  
Просмотр и редактирование списка устройств Modbus TCP и Modbus RTU в табличном виде.



Открыть список локальных входов и выходов.  
Просмотр и редактирование списка локальных входов и выходов контроллера.



Сохранить.  
Сохранение изменений конфигурации.



Обновить индексы BACnet.  
Пересоздание индексов BACnet. Ранее настроенные индексы будут заменены.



Очистить окно.  
Закрыть открытые редакторы.

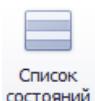


Открыть список шаблонов устройств Modbus.  
Просмотр и редактирование списка шаблонов для устройств Modbus RTU.



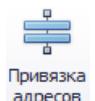
Открыть список таблиц преобразования.

Просмотр и редактирование списка таблиц пересчета измеренных значений (напряжение, сопротивление) в температуру, влажность и др.



Открыть список состояний объектов.

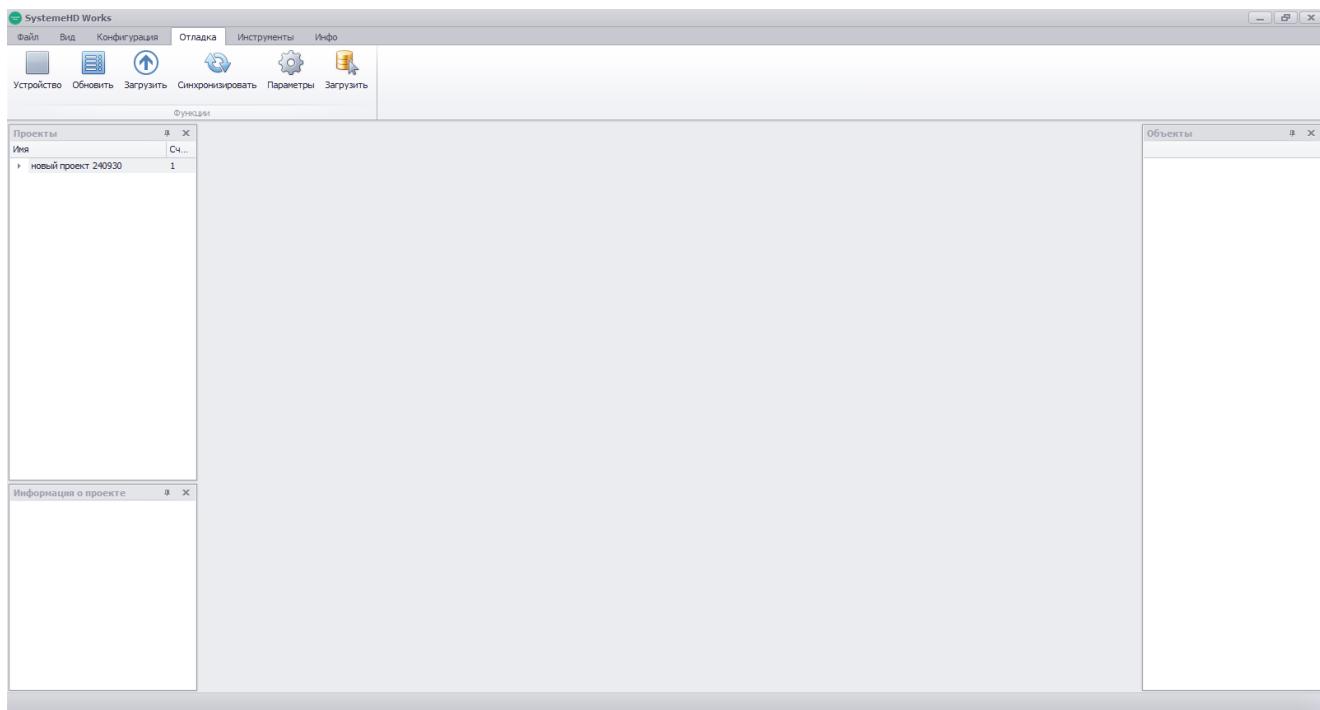
Просмотр и редактирование списка состояний.



Открыть окно привязки адресов BACnet/IP.

Просмотр и редактирование списка устройств BACnet/IP и привязка IP адресов к идентификаторам.

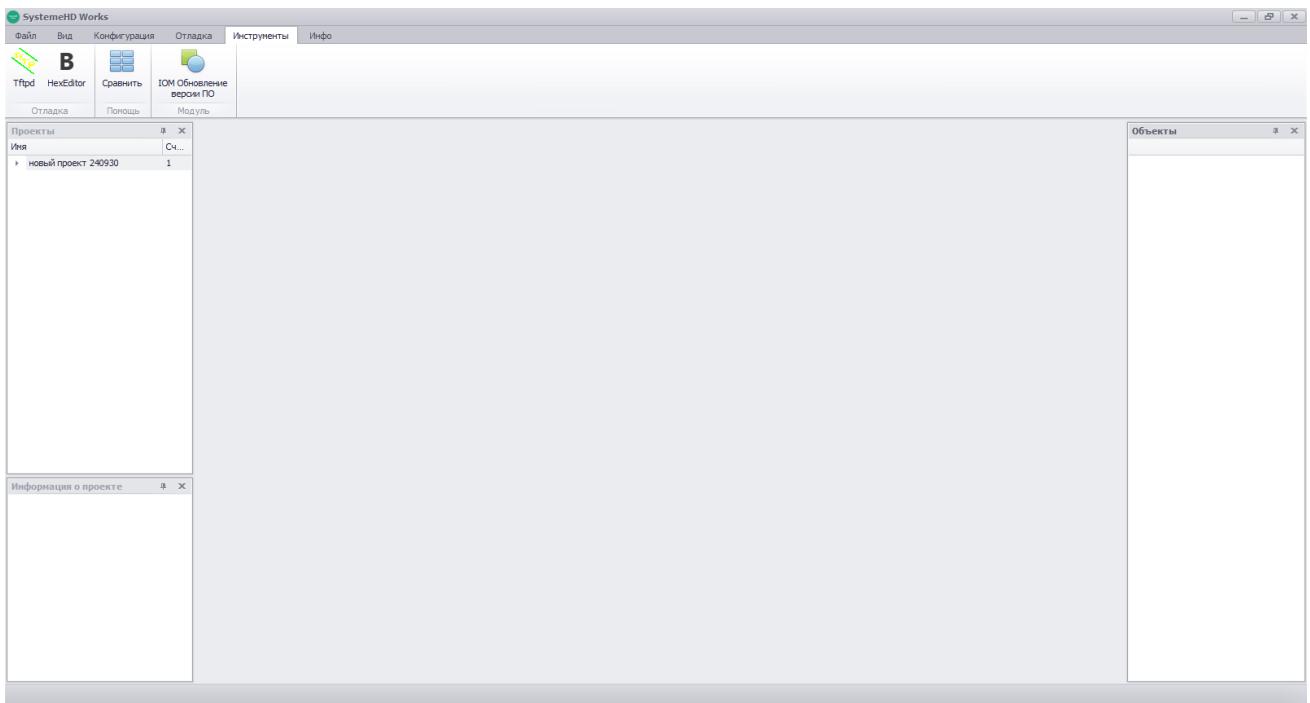
## Отладка



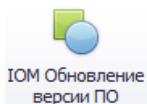
Окно Отладка

## ИНСТРУМЕНТЫ

В окне Инструменты доступны дополнительные функции, такие как обновление прошивки модулей расширения.



Окно Инструменты

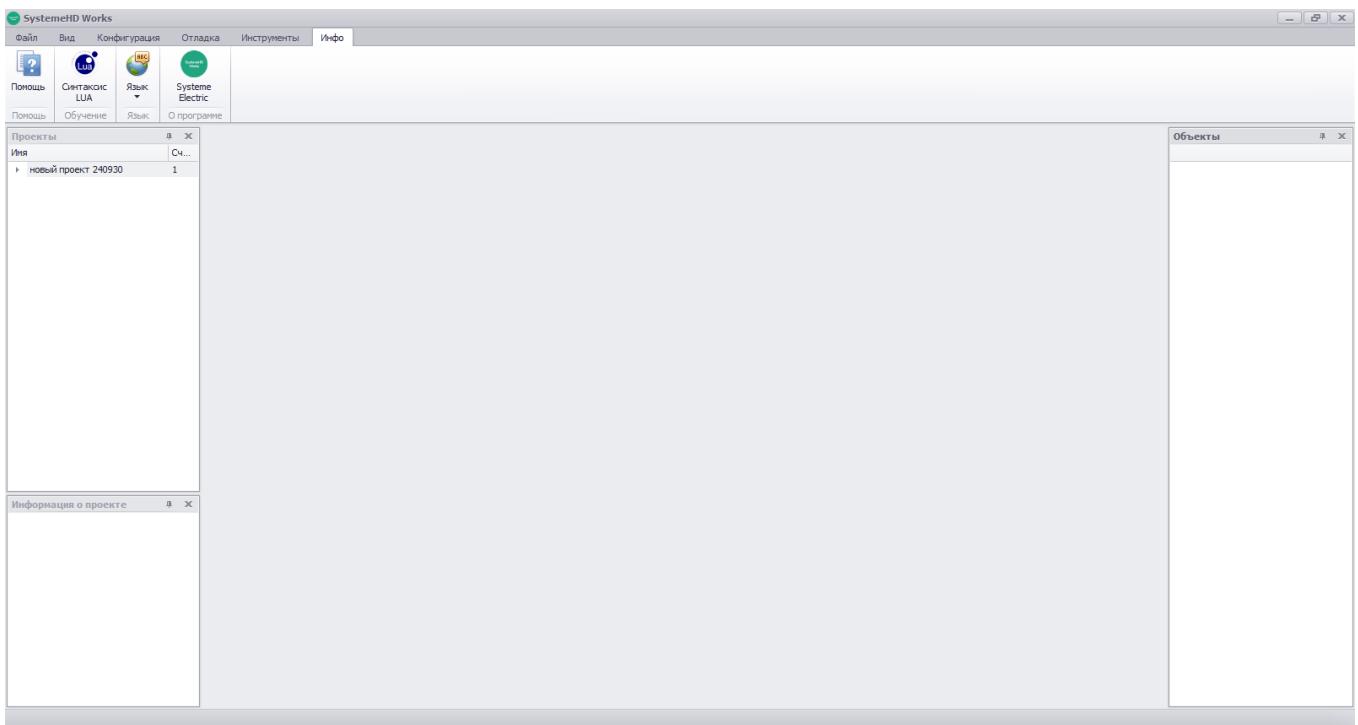


Открыть инструмент обновления прошивки модулей расширения.

Обновление встроенного программного обеспечения (прошивки) модулей расширения HMxxxx.

## ИНФОРМАЦИЯ

В окне Информация можно открыть окно сведений о текущей версии программы, справочную информацию по использованию программы, а также выбрать язык интерфейса пользователя.



Окно Информация – Справка, выбор языка и информация о версии

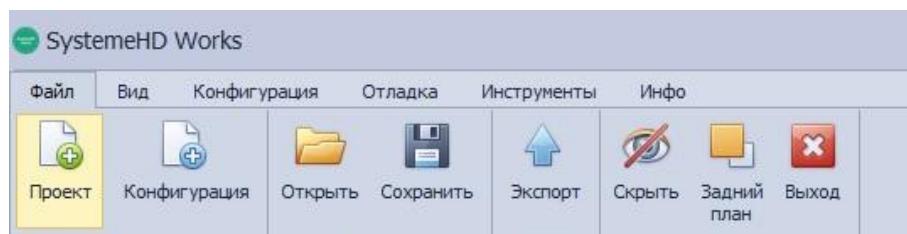
## Начало работы в SystemeHD Works

### Создание проекта

Для начала работы необходимо создать новый проект, так как контроллеры создаются внутри проекта.

Рекомендуется создавать отдельный проект для каждой сетевой системы SystemeHD.

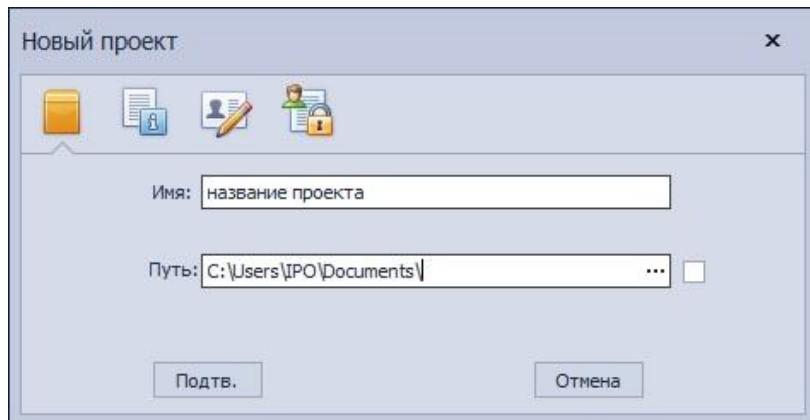
Нажмите кнопку *Проект* на панели *Файл*.



*Создание нового проекта*

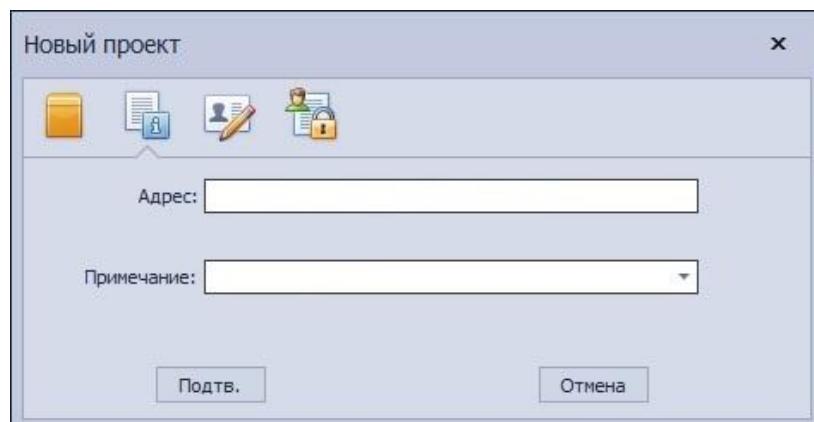
В открывшемся окне *Новый проект* заполните информацию о проекте. Окно содержит 4 вкладки, переключаться между которыми можно с помощью кнопок в верхней части окна.

Введите уникальное название проекта и путь к папке на диске, где будут храниться файлы проекта:



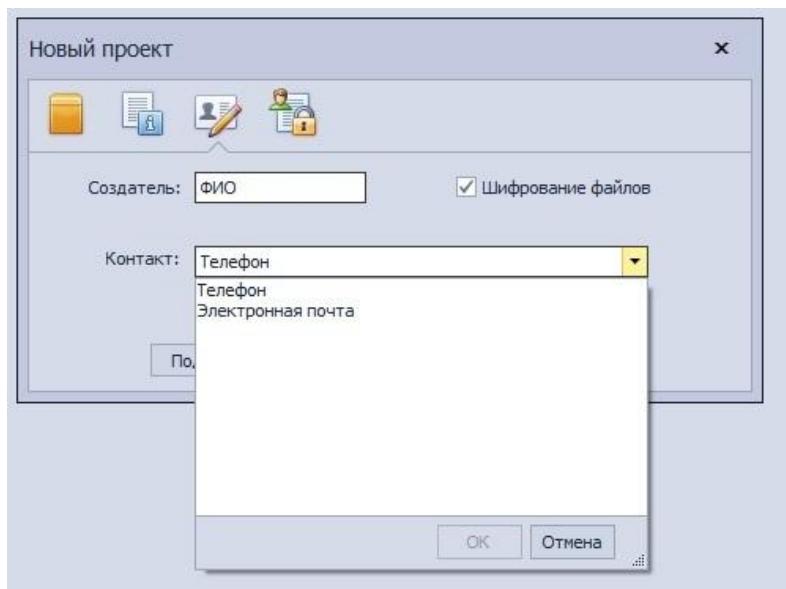
*Ввод названия и папки для файлов нового проекта*

Введите адрес установки оборудования и текстовую информацию о проекте.



*Ввод адреса и описания проекта*

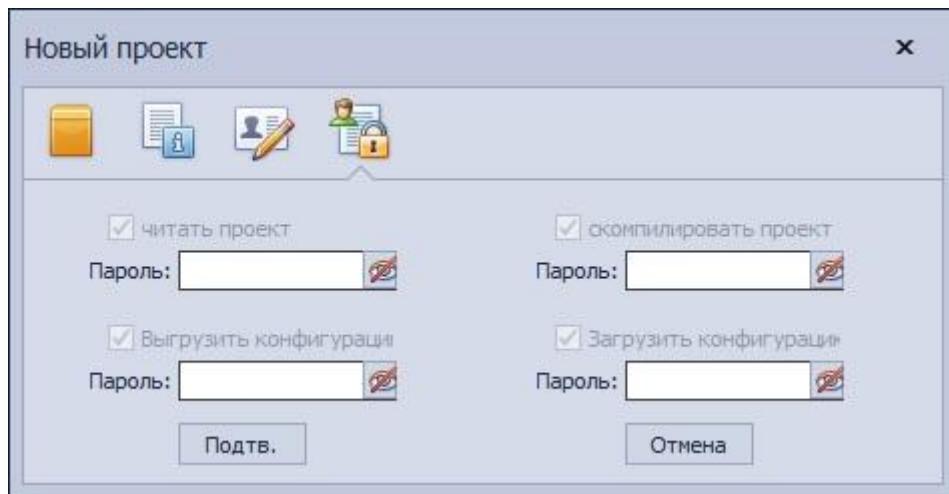
На следующей вкладке введите информацию о создателе этого проекта, также здесь можно включить защиту файлов проекта от копирования путем их шифрования:



*Ввод контактной информации*

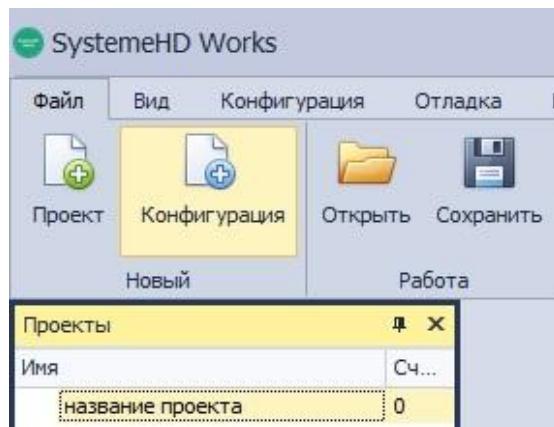
На последней вкладке можно задать парольную защиту для определенных функций при работе с этим проектом:

- Просмотр проекта
- Изменение и компиляция проекта
- Выгрузка проекта из среды разработки SystemeHD Works в контроллеры
- Загрузка проекта из контроллеров в среду разработки SystemeHD Works



## СОЗДАНИЕ КОНФИГУРАЦИИ КОНТРОЛЛЕРА

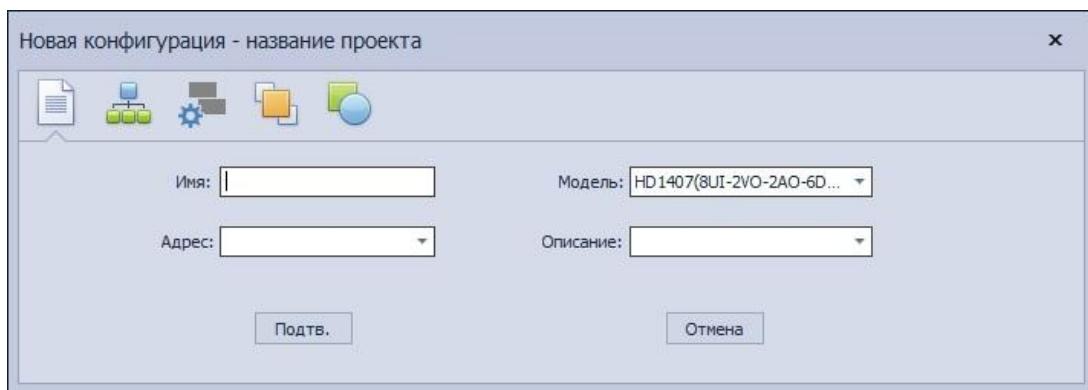
После того, как проект создан, выберите его как активный проект и нажмите кнопку *Конфигурация* на панели *Файл*.



*Создание новой конфигурации контроллера*

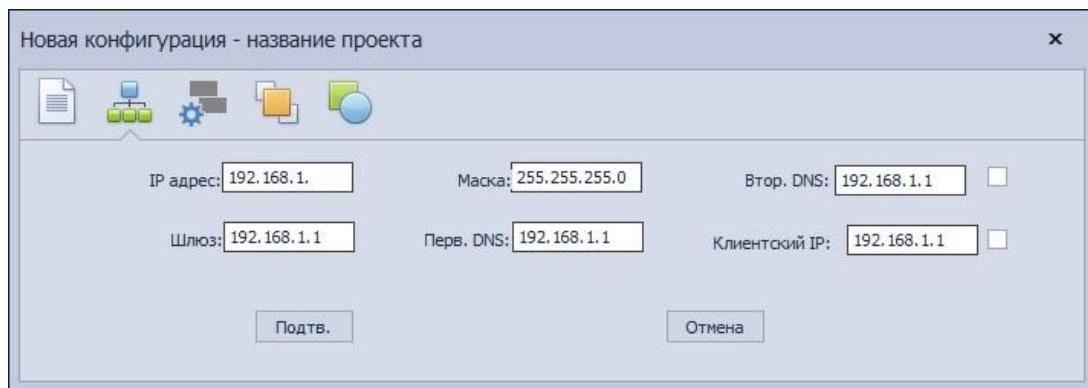
В окне *Новая конфигурация* задайте параметры нового контроллера в проекте. Окно организовано в виде вкладок, между которыми можно переключаться с помощью кнопок в верхней части окна.

На первой вкладке задайте название контроллера в системе, выберите модель, IP адрес и описание его функций:



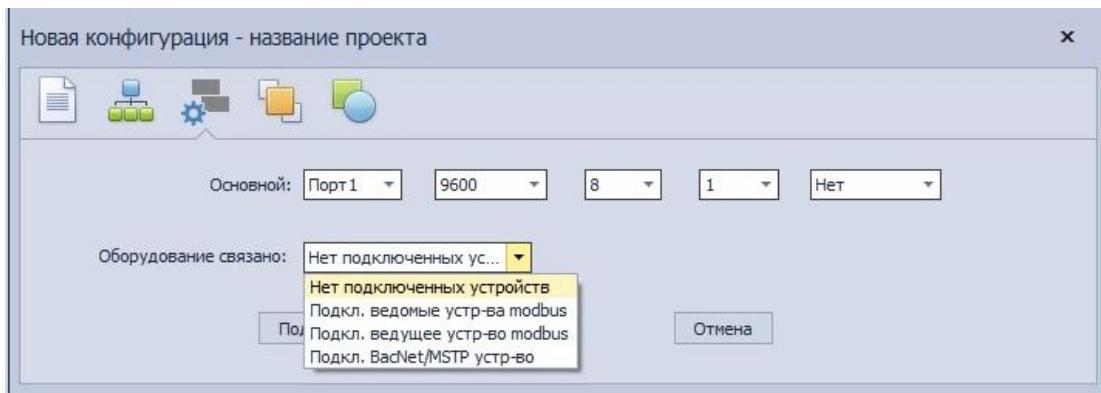
*Выбор модели и адреса, ввод названия и описания нового контроллера*

На следующей вкладке введите параметры IP адресации:



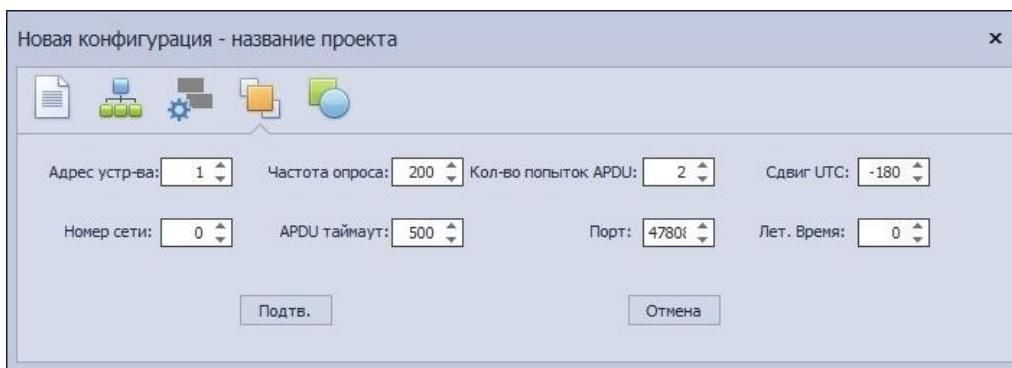
*Ввод параметров IP сети нового контроллера*

На следующей вкладке введите параметры портов связи:



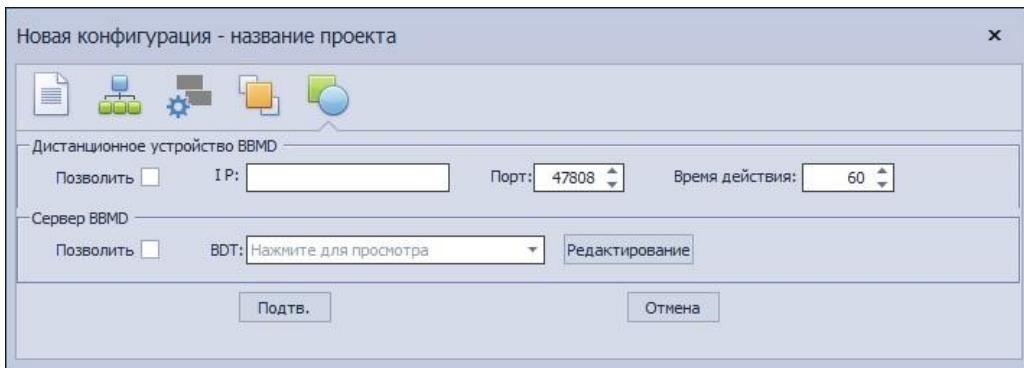
*Ввод параметров портов связи нового контроллера*

На следующей вкладке введите значения параметров для протокола BACnet, в том числе сетевой порт BACnet (47808) и часовой пояс для службы синхронизации часов BACnet (часовой пояс задается как разница относительно UTC в минутах):



*Ввод параметров BACnet нового контроллера*

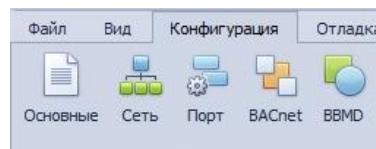
На следующей вкладке задайте настройки BBMD (BACnet Broadcast Management Device)



*Ввод параметров BBMD нового контроллера*

## ИЗМЕНЕНИЕ КОНФИГУРАЦИИ КОНТРОЛЛЕРА

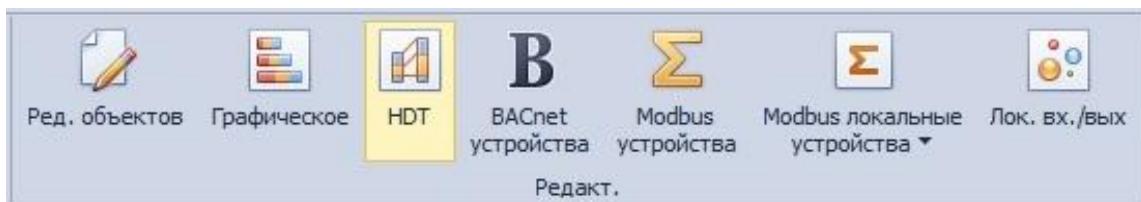
После того, как новая конфигурация контроллера создана, ее можно изменить с помощью кнопок на панели Конфигурация:



*Кнопки редактирования конфигурации*

## РЕДАКТИРОВАНИЕ ОБЪЕКТОВ И ПРОГРАММИРОВАНИЕ КОНТРОЛЛЕРА

После того, как новая конфигурация контроллера создана, используйте следующие кнопки на панели Конфигурация для создания и редактирования объектов и для написания программы:



Кнопки на панели Конфигурация

## Обновление встроенного программного обеспечения

Для корректной работы функций контроллеров и модулей расширения версия их встроенного программного обеспечения (прошивки) должна соответствовать версии программного обеспечения среды разработки SystemeHD Works.

Обновление версии производится в SystemeHD Works. В процессе обновления не отключайте питание устройств. Перед обновлением по сети убедитесь в стабильности сетевого подключения.

### Обновление версии прошивки контроллеров HDxxxx

Обновление версии прошивки контроллеров (модели HDxxxx) производится из среды разработки SystemeHD Works по подключению Ethernet.

В активном проекте проверьте версию прошивки контроллера:

| 855           | BACnet Network Address | Device Firmware Version       | DB Version | StartTime         | device status |
|---------------|------------------------|-------------------------------|------------|-------------------|---------------|
| 5.1.190:47808 | 0                      | 07.16.01.01.2E.00(2024-06-07) | 36         | 2024-7-5 11:28:35 | Normal        |

При необходимости обновления выберите команду **Обновить (Upgrade)**.

### Обновление версии прошивки модулей расширения HMxxxx

Обновление версии прошивки модулей расширения (модели HMxxxx) производится из среды разработки по сети Modbus RTU.

Возможны два варианта обновления:

1. Обновление через контроллер HDxxxx.
2. Прямое обновление через преобразователь RS-458.

### Обновление версии прошивки модулей расширения через контроллер

Подключите модули к контроллеру, добавьте в конфигурацию и в окне **IOM Device List** проверьте текущие версии прошивки модулей:

| IOM Device List |                |              |                  |               |         |
|-----------------|----------------|--------------|------------------|---------------|---------|
| Comm Port       | Modbus Address | Device Model | Firmware Version | Device Status | Upgrade |
| 2               | 2              | HM0704       | 2.05             | Online        | Normal  |
| 2               | 3              | HM0008       | 1.62             | Online        | Normal  |

Список модулей расширения с отображением версии прошивки (Firmware Version)

При необходимости обновления, щелкните правой кнопкой мыши в окне **Object List (Debug)** и выберите команду **File Transfer**.

Выберите папку и файл прошивки в соответствии с моделью и версией программного обеспечения среды разработки, нажмите **Import**. На контроллере индикатор SYS начнет переключаться между желтым и зеленым, а на обновляемом модуле индикатор SYS начнет мигать красным.

Дождитесь, пока индикаторы SYS на контроллере и модуле станут постоянно гореть зеленым.

### Обновление версии прошивки модулей расширения через преобразователь RS-485

Для этого варианта не требуется контроллер, но потребуется подключение к шине модулей RS-485, например, через адаптер USB/RS-485.

Подключите компьютер к шине модулей RS-485. Отключите контроллер и другие устройства, которые могут опрашивать модули.

В SystemeHD Works выберите меню **Инструменты (Tools)**, затем инструмент **Обновление IOM (IOM Upgrade)**.

При обновлении одного модуля:

- выберите в инструмент команду **Обновить модуль (Device Upgrade Single)**
- задайте адрес модуля
- выберите файл прошивки в соответствии с моделью и требуемой версией
- нажмите **Обновить (Start Upgrade)**

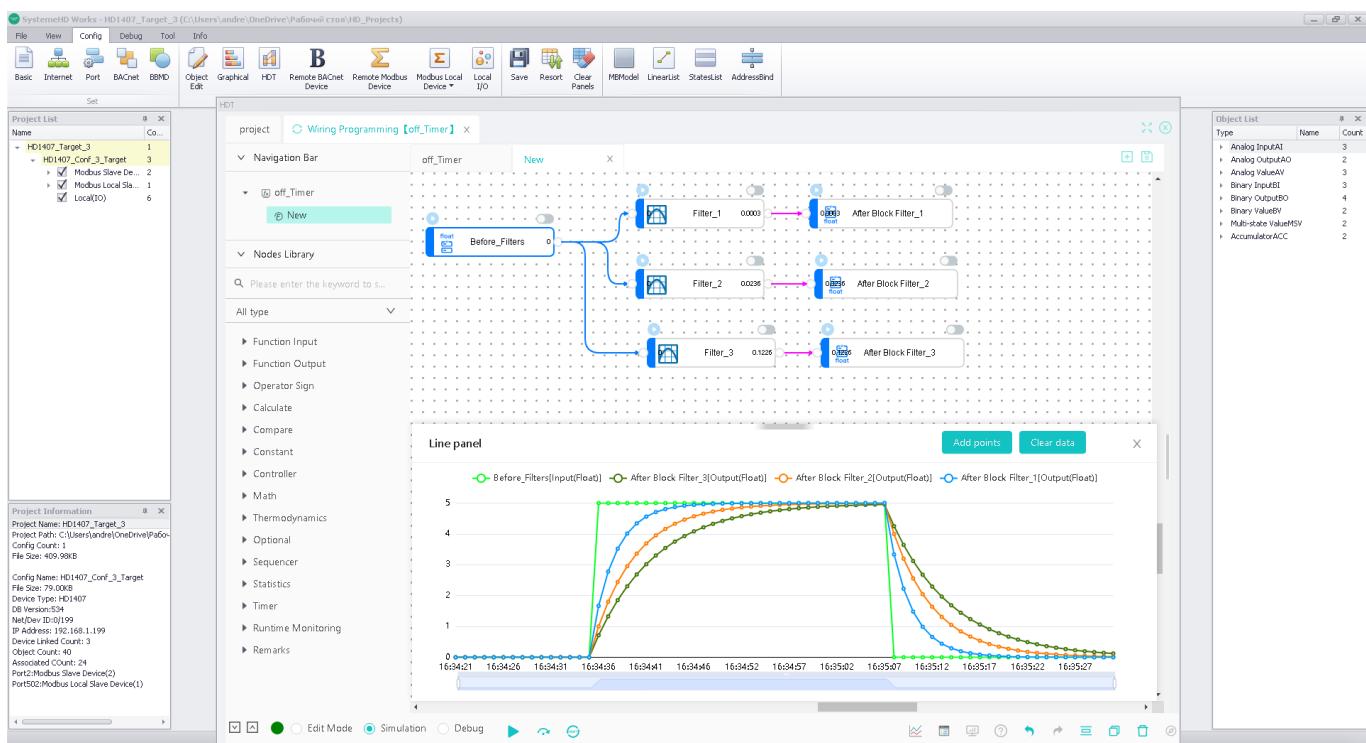
При обновлении нескольких модулей:

- выберите в инструмент команду **Обновить модули (Device Upgrade Multiple)**
- задайте диапазон адресов, запустите сканирование сети, затем выберите модули для обновления
- выберите путь к папке с файлами прошивки, затем подтвердите требуемые версии прошивки
- нажмите **Обновить (Start Upgrade)**

Дождитесь сообщения **Обновлено успешно (Upgrade successful)**.

## Программирование FBD

Среда разработки поддерживает программирование на языке FBD (Function Block Diagram).



Для одного контроллера можно создать до 5 отдельных FBD программ.

Количество блоков на одну FBD программу: 500.

Количество подфункций на программу: 255.

Количество блоков на подфункцию: 100.

Количество вызовов подфункции: 127.

## Функциональные блоки FBD

Это раздел содержит описание функциональных блоков, используемых в программе контроллера.

## ПРОГРАММНЫЕ ВХОДЫ ПРОЕКТА (VARIABLE\_INPUT)

|  |                     |          |  |
|--|---------------------|----------|--|
|  | Булевый             | VI bool  | Задание переменной в памяти контроллера формата Bool.  |
|  | Нумерованный список | VI enum  | Задание переменной в памяти контроллера формата Enum.  |
|  | С плавающей точкой  | VI float | Задание переменной в памяти контроллера формата Float. |

## ПРОГРАММНЫЕ ВЫХОДЫ ПРОЕКТА (VARIABLE\_OUTPUT)

|  |                     |          |  |
|--|---------------------|----------|--|
|  | Булевый             | VO bool  | Задание переменной в памяти контроллера формата Bool.  |
|  | Нумерованный список | VO enum  | Задание переменной в памяти контроллера формата Enum.  |
|  | С плавающей точкой  | VO float | Задание переменной в памяти контроллера формата Float. |

## ФИЗИЧЕСКИЕ ВХОДЫ (PHYSICAL\_INPUT)

|  |                    |          |  |
|--|--------------------|----------|--|
|  | Булевый            | PI bool  | Дискретный вход контроллера или модуля расширения. |
|  | С плавающей точкой | PI float | Аналоговый вход контроллера или модуля расширения. |

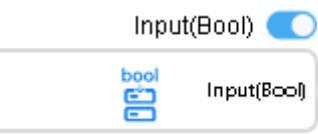
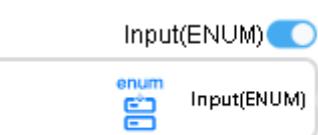
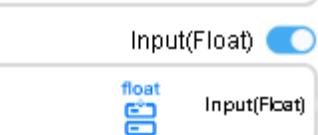
## ФИЗИЧЕСКИЕ ВЫХОДЫ (PHYSICAL\_OUTPUT)

|  |                    |          |   |
|--|--------------------|----------|---|
|  | Булевый            | PO bool  | Дискретный выход контроллера или модуля расширения. |
|  | С плавающей точкой | PO float | Аналоговый выход контроллера или модуля расширения. |

## СВОЙСТВА ОБЪЕКТА (OBJECT PROPERTY)

|  |          |          |  |
|--|----------|----------|--|
|  | Property | Property | Свойство Объекта: Получение значения параметров Present Value или Reliability из связанного с этим блоком объекта. |
|--|----------|----------|--|

## ФУНКЦИОНАЛЬНЫЕ ВХОДЫ В ПОДФУНКЦИИ (FUNCTION\_INPUT)

|   |              |   |                     |         |                                 |
|---|--------------|---|---------------------|---------|---------------------------------|
|  | Input(Bool)  |  | Булевый             | ↓ bool  | Дискретный вход для подфункции. |
|  | Input(ENUM)  |  | Нумерованный список | ↓ enum  | Вход списка для подфункции.     |
|  | Input(Float) |  | С плавающей точкой  | ↓ float | Аналоговый вход для подфункции. |

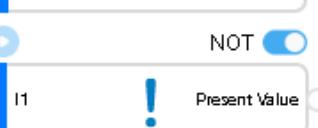
## ФУНКЦИОНАЛЬНЫЕ ВЫХОДЫ В ПОДФУНКЦИИ (FUNCTION\_OUTPUT)

|  |               |  |                     |         |                                  |
|--|---------------|--|---------------------|---------|----------------------------------|
|   | Output(Bool)  |   | Булевый             | ↑ bool  | Дискретный выход для подфункции. |
|   | Output(ENUM)  |   | Нумерованный список | ↑ enum  | Выход списка для подфункции.     |
|  | Output(Float) |  | С плавающей точкой  | ↑ float | Аналоговый выход для подфункции. |

## ПРОМЕЖУТОЧНЫЕ ПЕРЕМЕННЫЕ (VARIABLE)

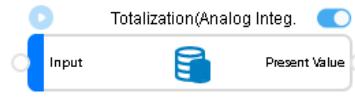
|   |           |   |                     |         |                                      |
|---|-----------|---|---------------------|---------|--------------------------------------|
|  | Var Bool  |  | Булевый             | ↑ bool  | Дискретная промежуточная переменная. |
|  | Var Enum  |  | Нумерованный список | ↑ enum  | Промежуточная переменная для списка. |
|  | Var Float |  | С плавающей точкой  | ↑ float | Аналоговая промежуточная переменная. |

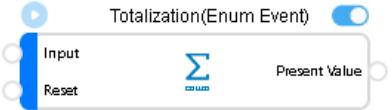
## БУЛЕВЫЕ ОПЕРАЦИИ (OPERATOR SIGN)

|   |     |   |         |     |                          |
|---|-----|---|---------|-----|--------------------------|
|  | AND |  | Булевый | AND | Операция Логическое И    |
|  | OR  |  | Булевый | OR  | Операция логическое ИЛИ. |
|  | NOT |  | Булевый | NOT | Операция логическое НЕ.  |

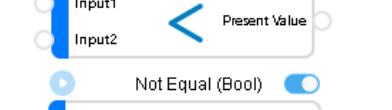
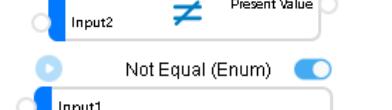
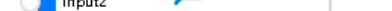
|   |                                  |             |                                      |
|---|----------------------------------|-------------|--------------------------------------|
|  | Булевый                          | XOR         | Операция логическое Исключающее ИЛИ. |
|  | Булевый                          | bit &       | Операция побитное И.                 |
|  | Булевый                          | bit         | Операция побитное ИЛИ.               |
|  | Булевый                          | bit ^       | Операция побитное Исключающее ИЛИ.   |
|  | С плавающей точкой (целая часть) | Shift Left  | Побитный сдвиг влево.                |
|  | С плавающей точкой (целая часть) | Shift Right | Побитный сдвиг вправо.               |

## ВыЧИСЛЕНИЯ (CALCULATE)

|   |                    |                                   |   |
|---|--------------------|-----------------------------------|---|
|  | С плавающей точкой | Filter                            | Фильтрация сигнала, поступающего на вход блока.   |
|  | Булевый            | Bool Output Expression Block      | Блок выражения с выходом Bool.  |
|  | С плавающей точкой | Float Output Expression Block     | Блок выражения с выходом Float.   |
|  | С плавающей точкой | Line Segment                      | Блок многосегментных линейных операций над входными параметрами.  |
|  | С плавающей точкой | Input Line Segment                | Блок линейного масштабирования и смещения входных значений с помощью одного или нескольких отрезков.              |
|  | С плавающей точкой | Span                              | Блок установки линейной зависимости выходной переменной на основе верхнего и нижнего пределов входной переменной. |
|  | С плавающей точкой | Totalization (Analog Integration) | Блок интегрирования входной аналоговой переменной по времени.   |

|   |                    |                             |   |
|---|--------------------|-----------------------------|---|
|  | Булевый            | Totalization (Bool Event)   | Блок сумматора бинарных сигналов за период времени.   |
|  | С плавающей точкой | Totalization (Bool Runtime) | Блок подсчета продолжительности нахождения дискретного сигнала в заданном состоянии за определенный период времени.     |
|  | С плавающей точкой | Totalization (Enum Event)   | Блок подсчета количества переходов входного сигнала в выбранное из списка состояние за период времени.                  |
|  | С плавающей точкой | Totalization (Enum Runtime) | Блок подсчета продолжительности нахождения переменной в указанном состоянии из списка за определенный интервал времени. |

## СРАВНЕНИЯ (COMPARE)

|   |         |                       |  |
|---|---------|-----------------------|--|
|    | Булевый | Equal (Bool)          | Сравнение на Равенство двух булевых переменных.                    |
|    | Булевый | Equal (Enum)          | Сравнение на Равенство двух переменных из одного списка.           |
|   | Булевый | Equal (Float)         | Сравнение на Равенство двух аналоговых переменных.                 |
|  | Булевый | Greater Than or Equal | Сравнение двух аналоговых переменных по условию Больше либо Равно. |
|  | Булевый | Greater Than          | Сравнение двух аналоговых переменных по условию Больше.            |
|  | Булевый | Less Than or Equal    | Сравнение двух аналоговых переменных по условию Меньше либо Равно. |
|  | Булевый | Less Than             | Сравнение двух аналоговых переменных по условию Меньше.            |
|  | Булевый | Not Equal (Bool)      | Сравнение на Неравенство двух булевых переменных.                  |
|  | Булевый | Not Equal (Enum)      | Сравнение на Неравенство двух переменных из одного списка.         |
|  | Булевый | Not Equal (Float)     | Сравнение на Неравенство двух аналоговых переменных.               |

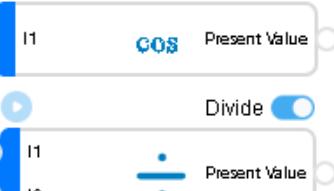
## КОНСТАНТЫ (CONSTANT)

|                 |                     |                  |                              |
|-----------------|---------------------|------------------|------------------------------|
| Constant(Bool)  | Булевый             | Constant (Bool)  | Задание константы типа Bool  |
| Constant(ENUM)  | Нумерованный список | Constant (Enum)  | Задание константы типа Enum  |
| Constant(float) | С плавающей точкой  | Constant (Float) | Задание константы типа Float |

## РЕГУЛИРОВАНИЕ (CONTROLLER)

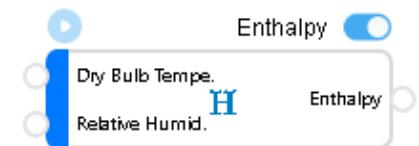
|                   |                    |  |
|-------------------|--------------------|--|
| PID Pre-Processor | PID Pre-Processor  | Блок поиска оптимальных настроек для PID регулятора.   |
| PID               | С плавающей точкой | PID  |
| PIDI              | С плавающей точкой | PIDI   |
| PIDA              | С плавающей точкой | PIDA   |
| PI                | С плавающей точкой | Импульсный вход. Подсчет количества импульсов на входе блока за один программный цикл.   |
| PO                | С плавающей точкой | Импульсный выход. Используется совместно с PIDI. Длительность импульса на выходе блока определяется значением входного сигнала блока (в секундах). |

## МАТЕМАТИЧЕСКИЕ ФУНКЦИИ (МАТН)

|   |                |                    |                |  |
|---|----------------|--------------------|----------------|--|
|    | Absolute Value | С плавающей точкой | Absolute Value | Расчет абсолютного значения.   |
|    | ACOS           | С плавающей точкой | ACOS           | Вычисление значения Арккосинуса.   |
|    | ADD            | С плавающей точкой | ADD            | Операция суммирования.   |
|    | ASIN           | С плавающей точкой | ASIN           | Вычисление значения Арксинуса.   |
|    | ATAN           | С плавающей точкой | ATAN           | Вычисление значения Арктангенса.   |
|    | COS            | С плавающей точкой | COS            | Вычисление значения Косинуса.  |
|   | Divide         | С плавающей точкой | Divide         | Операция деления.  |
|  | Exp            | С плавающей точкой | Exp            | Возведение в степень входной переменной с натуральной константой $e$ в качестве основания. |
|  | LOG            | С плавающей точкой | LOG            | Вычисление натурального логарифма от числа.  |
|  | LOG10          | С плавающей точкой | LOG10          | Вычисление десятичного логарифма от числа.   |
|  | Multiply       | С плавающей точкой | Multiply       | Умножение чисел.   |
|  | Negate         | С плавающей точкой | Negate         | Формирование отрицательного значения числа   |
|  | Power          | С плавающей точкой | Power          | Операция возведения в степень.   |

|   |          |                    |          |                               |
|---|----------|--------------------|----------|-------------------------------|
|  | Round    | С плавающей точкой | Round    | Операция округления.          |
|  | SIN      | С плавающей точкой | SIN      | Вычисление значения Синуса.   |
|  | SQRT     | С плавающей точкой | SQRT     | Извлечение квадратного корня. |
|  | Subtract | С плавающей точкой | Subtract | Операция вычитания.           |
|  | TAN      | С плавающей точкой | TAN      | Вычисление значения Тангенса. |

## ТЕРМОДИНАМИКА (TERMODYNAMICS)

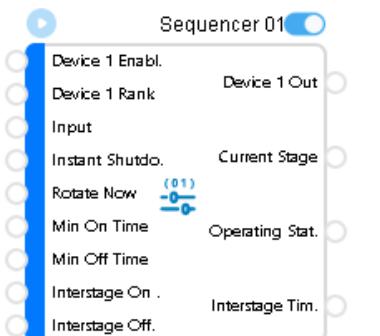
|   |                   |                    |                   |   |
|---|-------------------|--------------------|-------------------|---|
|   | Absolute Humidity | С плавающей точкой | Absolute Humidity | Расчет абсолютной влажности.            |
|  | Dew Point         | С плавающей точкой | Dew Point         | Расчет точки росы.                      |
|  | Enthalpy          | С плавающей точкой | Enthalpy          | Расчет энталпии.                        |
|  | Relative Humidity | С плавающей точкой | Relative Humidity | Расчет относительной влажности.         |
|  | Wet Bulb          | С плавающей точкой | Wet Bulb          | Расчет температуры влажного термометра. |

## ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ (OPTIONAL)

|   |                          |                     |                          |  |
|---|--------------------------|---------------------|--------------------------|--|
|  | Bool to Enum Translation | Нумерованный список | Bool to Enum Translation | Преобразование переменной Bool в одну из двух переменных списка Enum.  |
|  | Enum to Bool Translation | Булевый             | Enum to Bool Translation | Преобразование двух переменных списка Enum в значение переменной Bool. |

|   |                     |                                 |   |
|---|---------------------|---------------------------------|---|
|    | Булевый             | Command Hierarchy (Bool Output) | Совокупность входных значений Bool/Enum для установки выхода Bool в требуемое состояние. Значение на выходе будет удерживаться до прихода следующей заданной комбинации по входам.                      |
|    | Нумерованный список | Command Hierarchy (Enum Output) | Комбинация значений Bool/Enum на входе блока для установки требуемого значений переменной Enum на его выходе. Значение на выходе будет удерживаться до прихода следующей заданной комбинации по входам. |
|    | Булевый             | MUX (Bool IO, Bool Mode)        | Мультиплексор входных сигналов Bool. Выбор входа сигналом Bool.   |
|    | Булевый             | MUX (Bool IO, Enum Mode)        | Мультиплексор входных сигналов Bool. Выбор входа сигналом Enum.   |
|    | Нумерованный список | MUX (Enum IO, Bool Mode)        | Мультиплексор входных сигналов Enum. Выбор входа сигналом Bool.   |
|  | Нумерованный список | MUX (Enum IO, Enum Mode)        | Мультиплексор входных сигналов Enum. Выбор входа сигналом Enum.   |
|  | С плавающей точкой  | MUX (float IO, Bool Mode)       | Мультиплексор входных сигналов Float. Выбор входа сигналом Bool.  |
|  | С плавающей точкой  | MUX (float IO, Enum Mode)       | Мультиплексор входных сигналов Float. Выбор входа сигналом Enum.  |

## СЕКВЕНСЕР (SEQUENCER)



Булевый  
Sequencer 01-  
Sequencer 16

Задание на включение ступеней (от 1 до 16) на выходе выбранного блока в зависимости от величины входного аналогового сигнала и параметров настройки этого блока.

## СТАТИСТИКА (STATISTICS)



С плавающей точкой

Average

Расчет среднего значения для величин на входах блока.

С плавающей точкой

MIN

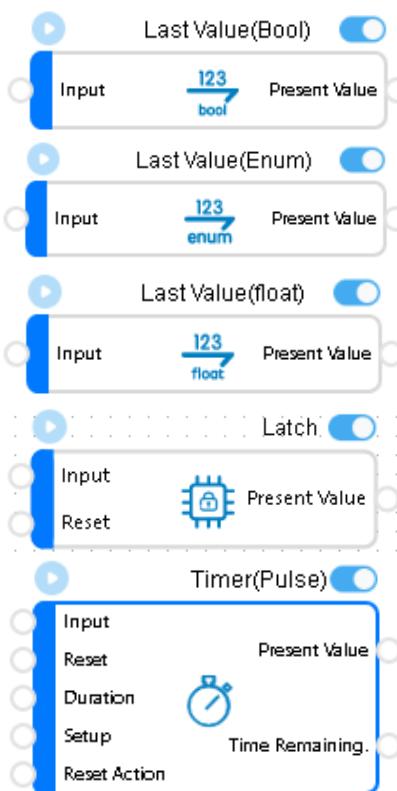
Определение минимального значения из переменных на входах блока.

С плавающей точкой

MAX

Определение максимального значения из переменных на входах блока.

## ТАЙМЕР (TIMER)



Булевый

Last Value (Bool)

Задержка выходного сигнала на 1 программный цикл после появления входного сигнала.

Нумерованный список

Last Value (Enum)

Задержка выходного сигнала на 1 программный цикл после появления входного сигнала.

С плавающей точкой

Last Value (float)

Задержка выходного сигнала на 1 программный цикл после появления входного сигнала.

Булевый

Latch

Зашелка. Фиксация сигнала True, пришедшего на вход Input блока.

Булевый / С плавающей точкой.

Timer (Pulse)

Набор таймеров различного типа, определяемого атрибутом Setup + генератор прямоугольных сигналов.

## МОНИТОРИНГ ВЫПОЛНЕНИЯ ПРОГРАММЫ (RUNTIME MONITORING)



С плавающей точкой

System Variables

Блок с 8 выходами, связанными со временем. Год, месяц, день, день недели, часы, минуты, секунды, время работы контроллера после последнего включения.

С плавающей точкой

Program Cycle Counter

Счетчик программных циклов.

|  |                    |                        |  |
|--|--------------------|------------------------|--|
|  | С плавающей точкой | ERROR                  | Побитная индикация ошибок.   |
|  | С плавающей точкой | Device Operating State | Загрузка процессора, коэффициенты использования различных областей памяти контроллера.   |
|  | Булевый            | Execution Status       | Признак первого цикла выполнения программы после рестарта.   |
|  | С плавающей точкой | Port State             | Статус порта: Количество и состояние подключенных устройств, общее количество переданных и принятых пакетов информации.                        |
|  | С плавающей точкой | Device State           | Статус конкретного устройства: Наличие связи, количество принятых и отправленных пакетов информации. Количество потерянных пакетов информации. |

## ЗАМЕТКИ (REMARKS)

|         |       |         |                   |
|---------|-------|---------|-------------------|
| Remarks | Текст | Remarks | Поле для заметок. |
|---------|-------|---------|-------------------|

## Версии SystemeHD Works

Для корректной работы функций версия встроенного программного обеспечения (прошивки) контроллеров и модулей расширения должна соответствовать версии программного обеспечения среды разработки.

### ВЕРСИЯ SYSTEMEHD Works 250930

#### Новые возможности

1. Динамические библиотеки HDT
2. Запуск объекта PGM по сигналу DI
3. Значения для выходов при [автономной работе](#) модулей расширения
4. Сохранение значений AV, BV и MSV из контроллера в проект
5. Блок Input Line Segment в HDT
6. Изменение размера и цвета шрифта блока заметок
7. Изменение размера шрифта LUA

#### Версии встроенного программного обеспечения

| Модель  | Файл прошивки                   |
|---------|---------------------------------|
| HD0904  | DDC_HEDDC_08.11.01.02.20.00.bin |
| HD1407  | DDC_HEDDC_08.11.01.01.2S.00.bin |
| HD1407E | DDC_HEDDC_08.11.01.01.2E.00.bin |
| HD1407S | DDC_HEDDC_08.11.01.01.2S.00.bin |

|         |                   |
|---------|-------------------|
| HM0004  | iom4vo_V3.23.bin  |
| HM0004A | iom4ao_V3.28.bin  |
| HM0008  | iom8do_V3.22.bin  |
| HM0704  | iom0704_V3.25.bin |
| HM0800  | iom8ui_V3.24.bin  |
| HM1405  | iom1405_V3.26.bin |

## ВЕРСИЯ SYSTEMEHD WORKS 250630

### Новые возможности

- Добавлено групповое изменение/замена имен объектов
- Добавлен выбор порядка байтов слова, когда HDxxxx является локальным ведомым устройством Modbus
- Добавлена функция записи истории полей описания объектов
- Добавлено автоматическое создание объектов типа Value для программных точек ввода/вывода и их привязка при импорте проекта HDT
- Добавлена возможность изменения размера блока подфункции в HDT
- Добавлена возможность изменения размера блока выражения Expression в HDT
- Добавлено автоматическое создание входных и выходных блоков и привязка их к подфункции после перетаскивания и вызова подфункции в проекте HDT
- Добавлена функция отображения описания объектов после их привязки к входам или выходам проекта HDT
- Добавлены блоки функции сложения и вычитания единиц HDT
- Добавлены блоки функций триггера и блоки функции сложения и вычитания единиц для графического программирования LUA
- Добавлена функция настройки последовательности расположения входов и выходов подфункций HDT
- Добавлен объект конфигурации трендлога и интерфейс просмотра трендлога, поддерживает только запись текущего значения объекта и не поддерживает запись других атрибутов (максимум 80 000 записей на контроллер)
- Добавлен экспорт списка регистров Modbus локального ведомого устройства в CSV-файл, совместимый с SystemeHMI
- Добавлена возможность изменения значения индекса объекта вручную
- Добавлена возможность установки даты/времени в блоке системных переменных HDT
- Добавлена индикация текущего состояния входов/выходов блоков в режиме Simulation/Debug HDT

### Версии встроенного программного обеспечения

| Модель  | Файл прошивки                   |
|---------|---------------------------------|
| HD0904  | DDC_HEDDC_08.02.01.02.20.00.bin |
| HD1407  | DDC_HEDDC_08.02.01.01.25.00.bin |
| HD1407E | DDC_HEDDC_08.02.01.01.2E.00.bin |
| HD1407S | DDC_HEDDC_08.02.01.01.25.00.bin |
| HM0004  | iom4vo_V3.03.bin                |
| HM0004A | iom4ao_V3.08.bin                |
| HM0008  | iom8do_V3.02.bin                |
| HM0704  | iom0704_V3.05.bin               |
| HM0800  | iom8ui_V3.04.bin                |
| HM1405  | iom1405_V3.06.bin               |

## ВЕРСИЯ SYSTEMEHD WORKS 250330

### Новые возможности

1. Возможность указания идентификатора экземпляра BACnet (BACnet Instance number).
2. Возможность выбора роли ведущий/ведомый для Modbus TCP/UDP
3. Отображение информации о подключениях Modbus TCP/UDP
4. Битовая маска регистра для ведомых устройств Modbus
5. Значение по умолчанию в объекте расписание
6. Отображение графика сигнала в режиме отладки
7. Импорт таблицы объектов из файла с возможностью изменения идентификатора объекта
8. Возможность симуляции программы на LUA скрипте
9. Минимальное значение программного цикла 100 мс
10. Минимальное и максимальное значения для объекта AV
11. Блок выходного выражения ENUM, блоки преобразования между ENUM и Float, блок триггера TRIG
12. Выбор BACnet приоритета и отмены для сигналов выходов
13. Экспорт и импорт проектов в файл
14. Кнопки «+» и «-» для масштабирования FBD диаграммы
15. Выбор стиля соединительных линий: 1. Умная прямая линия; 2. Кривая
16. В поле Umin блока PIDA теперь можно задать отрицательное значение
17. В FBD добавлена таблица мониторинга переменных Global Monitoring
18. В диаграмме тренда есть возможность задавать масштабирование по оси Y
19. Добавлена выгрузка переменных Modbus в файл .xls

### Версии встроенного программного обеспечения

| Модель  | Файл прошивки                   |
|---------|---------------------------------|
| HD0904  | DDC_HEDDC_08.00.01.02.20.00.bin |
| HD1407  | DDC_HEDDC_08.00.01.01.25.00.bin |
| HD1407E | DDC_HEDDC_08.00.01.01.2E.00.bin |
| HD1407S | DDC_HEDDC_08.00.01.01.25.00.bin |
| HM0004  | iom4vo_V3.03.bin                |
| HM0008  | iom8do_V3.02.bin                |
| HM0704  | iom0704_V3.05.bin               |
| HM0800  | iom8ui_V3.04.bin                |
| HM1405  | iom1405_V3.06.bin               |

## ВЕРСИЯ SYSTEMEHD WORKS 241130

### Новые возможности

1. В FBD редакторе добавлено дерево проекта, для навигации между подфункциями.
2. В FBD добавлена возможность записи значения для атрибута Out Of Service в режиме Debug. Введено изменение цвета блоков, если вход в режиме Out Of Service.
3. В блок Property FBD добавлено поле ACC On/Off для считывания текущего состояния входа счетчика импульсов.
4. Добавлены блоки переменной логики для построения программы без циклов.
5. В процессе отладки, если устройство не отвечает в течение длительного времени, то выдается сообщение.
6. Для объектов AV и MSV добавлен выбор приоритетов, для которых сигналы сохраняются в энергонезависимой памяти.
7. Добавлен режим Modbus в режиме «ведущий» Modbus TCP/UDP и создание портов Modbus TCP/UDP.

### Версии встроенного программного обеспечения

| Модель  | Файл прошивки                   |
|---------|---------------------------------|
| HD0904  | DDC_HEDDC_07.19.01.02.20.00.bin |
| HD1407  | DDC_HEDDC_07.19.01.01.25.00.bin |
| HD1407E | DDC_HEDDC_07.19.01.01.2E.00.bin |

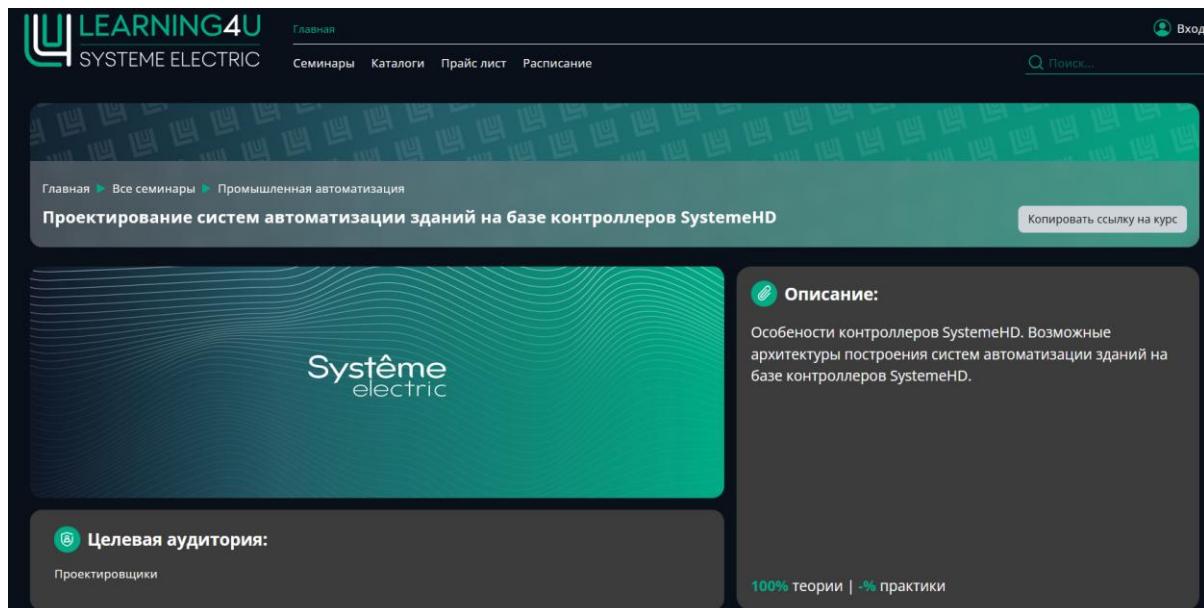
|         |                                 |
|---------|---------------------------------|
| HD1407S | DDC_HEDDC_07.19.01.01.2S.00.bin |
| HM0004  | iom4vo_V1.83.bin                |
| HM0008  | iom8do_V1.62.bin                |
| HM0704  | iom0704_V2.15.bin               |
| HM0800  | iom8ui_V2.04.bin                |
| HM1405  | iom1405_V1.76.bin               |

# Дополнительная информация

## Курсы по контроллерам SystemeHD

Онлайн курс по проектированию систем автоматизации SYSTEMEHD

Курс по проектированию проводится онлайн на платформе Learning 4U по ссылке [https://learning.systeme.ru/blocks/courses\\_cards/view.php?id=44](https://learning.systeme.ru/blocks/courses_cards/view.php?id=44), код курса BLD-HD-01.



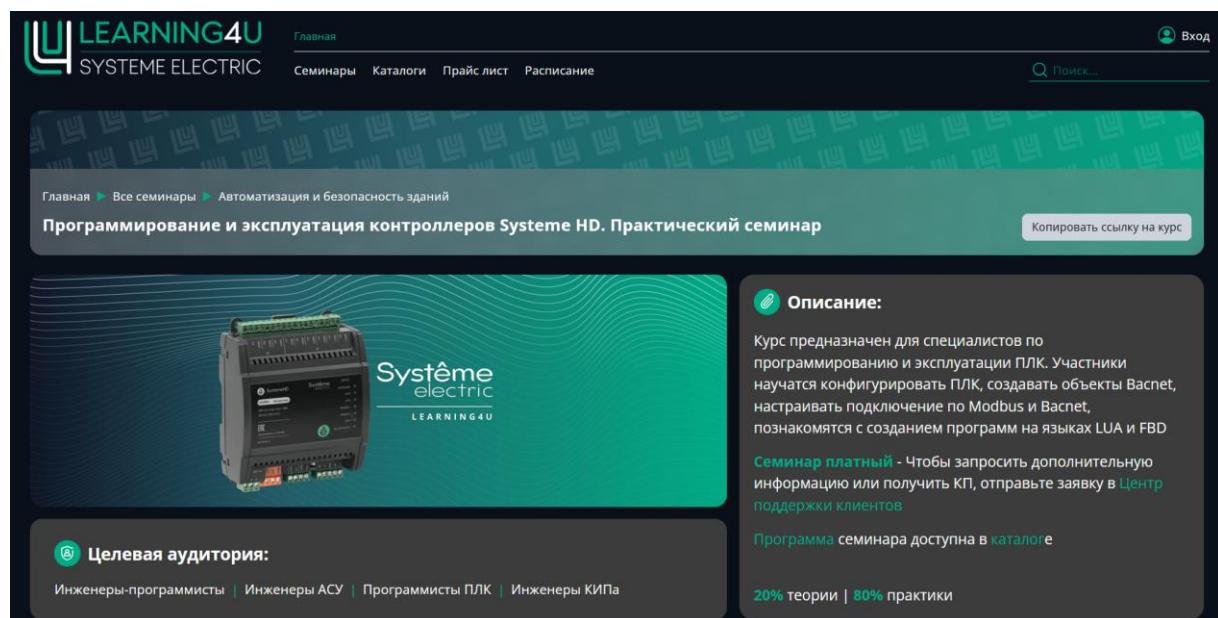
The screenshot shows a course card on the Learning 4U website. The title is 'Проектирование систем автоматизации зданий на базе контроллеров SystemeHD'. The description section includes a 'Описание:' heading and a text about the features of SystemeHD controllers and building automation system architectures. The 'Целевая аудитория:' section lists 'Проектировщики'. The bottom right shows a ratio of '100% теории | -% практики'. The background features a green and blue abstract pattern with the 'Système electric' logo.

Карточка курса по проектированию на сайте Центра обучения

## КУРС ПО ПРОГРАММИРОВАНИЮ SYSTEMEHD

Практический курс рассматривает вопросы создания программ, симуляции и отладки, проводится на стенде с оборудованием.

Подробная информация о курсе доступна на сайте Центра Обучения по ссылке [https://learning.systeme.ru/blocks/courses\\_cards/view.php?id=123](https://learning.systeme.ru/blocks/courses_cards/view.php?id=123)



The screenshot shows a course card on the Learning 4U website. The title is 'Программирование и эксплуатация контроллеров Systeme HD. Практический семинар'. The description section includes a 'Описание:' heading and a text about the course for programmers, explaining the purpose of the seminar and the languages used (LUA and FBD). The 'Целевая аудитория:' section lists 'Инженеры-программисты | Инженеры АСУ | Программисты ПЛК | Инженеры КИПа'. The bottom right shows a ratio of '20% теории | 80% практики'. The background features a green and blue abstract pattern with the 'Système electric' logo.

Карточка курса по программированию на сайте Центра обучения

Для записи на курс отправьте заявку по электронной почте [support@systeme.ru](mailto:support@systeme.ru)

## Условия эксплуатации, транспортирования, хранения и утилизации

|                                     | Эксплуатация                   | Транспортирование и хранение   |
|-------------------------------------|--------------------------------|--|
| Температура окружающего воздуха, °C | От 0 до +50 °C                 | От -20 до +70 °C   |
| Относительная влажность воздуха, %  | До 95 %, без конденсации влаги | До 95 %, без конденсации влаги   |
| Дополнительная информация           | Срок службы 10 лет.            | Транспортирование должно осуществляться закрытым транспортом. Не допускается бросать и кантовать товар. Срок хранения 5 лет. |

Утилизация этой продукции должна производиться в соответствии с правилами утилизации электронных устройств: необходимо передать устройство в специализированное предприятие для переработки.

Устройства не должны быть утилизированы как бытовые отходы.

## Неисправности и их устранение

Диагностика и устранение неисправностей должны выполняться квалифицированным персоналом.

| Неисправность  | Возможная причина  | Процедура проверки и устранения  |
|--|--|--|
| Контроллер не включается   | Отсутствует напряжение питания                               | Проверьте схему подключения, напряжение питания, замените источник питания |
| Контроллер периодически перезагружается  | Недостаточное напряжение питания, мощность источника питания | Проверьте схему подключения, напряжение питания, замените источник питания |
| Индикатор SYS на контроллере не горит, и среда разработки SystemeHD Works не находит контроллер. При этом контроллер отвечает на запросы ping. |  | Обратитесь в Центр Поддержки Клиентов.                                     |
| Среда разработки SystemeHD Works сообщает об ошибке «Неизвестная версия» при поиске контроллеров.  | Дублирование IP адресов контроллеров в сети.                 | Проверьте IP адреса контроллеров и устранитите дублирование.               |

Контроллеры и модули расширения в условиях эксплуатации неремонтопригодны. При обнаружении неисправности, требующей ремонта, обратитесь к поставщику.

## Комплектность

В комплект поставки входит контроллер или модуль расширения с установленными клеммными колодками (1 шт.) в заводской упаковке и руководство по эксплуатации.

## Гарантийные обязательства

Срок гарантии составляет 18 месяцев со дня ввода в эксплуатацию, что подтверждается соответствующим документом, но не более 24 месяцев с даты поставки.

Гарантия действительна при условии соблюдения потребителем условий хранения, монтажа и эксплуатации, изложенных в настоящем руководстве по эксплуатации.

При обнаружении неисправности во время гарантийного срока и после его окончания обращаться в региональный Центр Поддержки Клиентов.

## Контактные данные

### АО "Систэм Электрик"

Адрес: Россия, 127018, Москва, ул. Двинцев, д. 12, корп. 1, здание "А"

Телефон: +7 (495) 777 99 90

Эл. почта: [support@systeme.ru](mailto:support@systeme.ru)

### ООО «Систэм Электрик Бел»

Адрес: Беларусь, 220007, г. Минск, ул. Московская, д. 22-9

Телефон: +375 (17) 236 96 23

### Центр Поддержки Клиентов

109316, Москва, Волгоградский проспект, д. 42к5

Тел.: +7 (800) 200 64 46

Тел.: +7 (495) 777 99 88

Эл. почта [support@systeme.ru](mailto:support@systeme.ru)

Актуальная электронная копия настоящего руководства доступна онлайн на веб сайте Systeme Electric.

Перейдите по [ссылке](#) или отсканируйте этот QR код для перехода к документу.

